

Operacja splotu (ang. convolution)

Artur Gramacki

a.gramacki@issi.uz.zgora.pl

Uniwersytet Zielonogórski

Instytut Sterowania i Systemów Informatycznych

2020

Definicje

- Ciągła

$$(x * h)(t) = y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau$$

Gwiazdka to zwyczajowy symbol operacji splotu

- Dyskretna

$$(x * h)[i] = y[i] = \sum_{j=-\infty}^{j=+\infty} x[j] \cdot h[i - j]$$

Kropeczki zwykle nie piszemy, tu ją postawiliśmy dla podkreślenia, że oba sygnały mnożymy przez siebie

- Dyskretna, realizowalne fizycznie

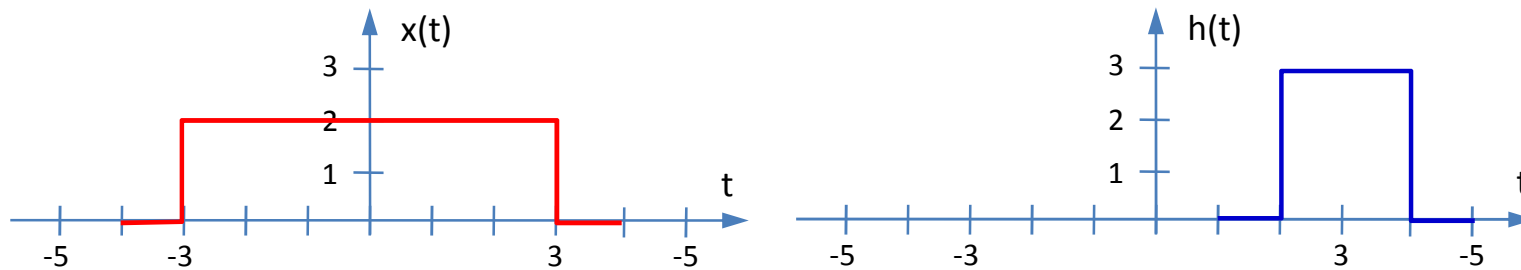
$$(x * h)[i] = y[i] = \sum_{j=0}^{M-1} x[j] \cdot h[i - j]$$

Nawiasy kwadratowe zamiast okrągłych przypominają, że operujemy w dziedzinie czasu dyskretnego

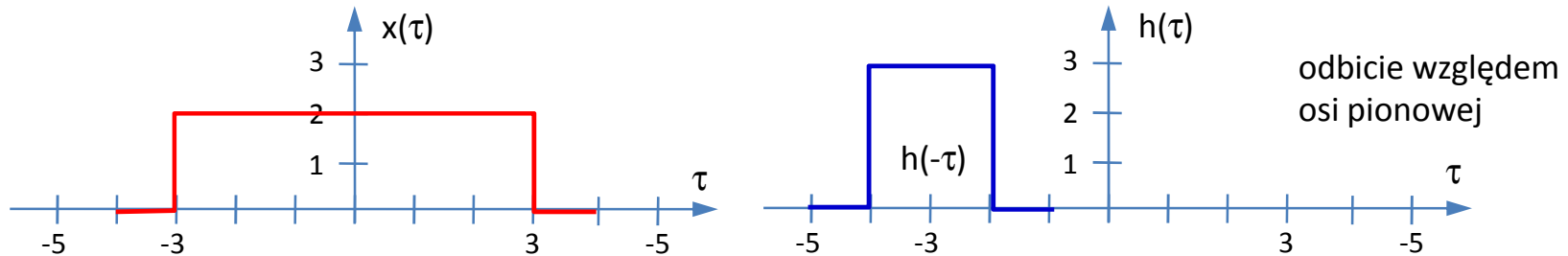
Definiuje się też splot cykliczny, którego my jednak nie używamy

Prosty przykład, „ręczne całkowanie”

- Dwa sygnały: $x(t)$ oraz $h(t)$



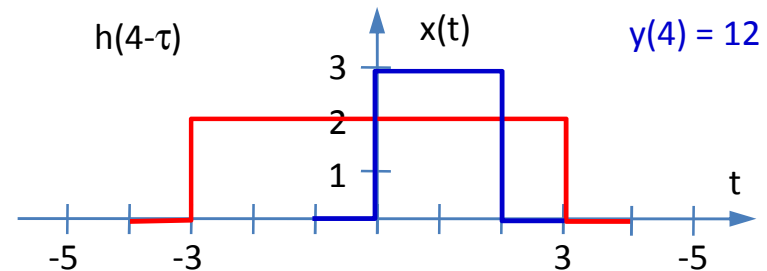
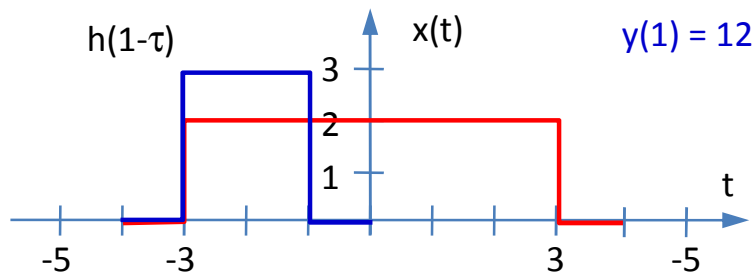
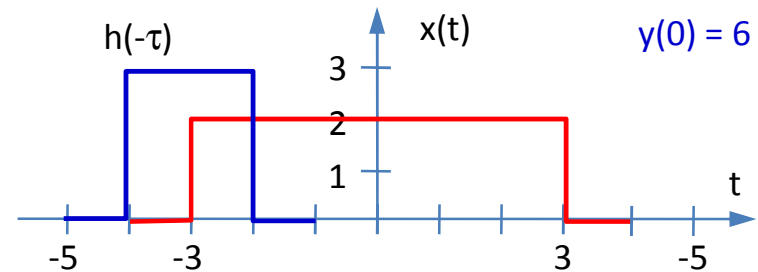
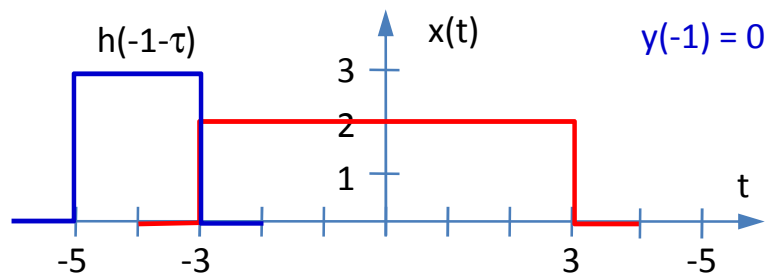
- $x(t)$, $h(t)$ jako funkcje zmiennej τ , rysujemy przebieg $h(-\tau)$



$$(x * h)(t) = y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau$$

Prosty przykład, „ręczne całkowanie”

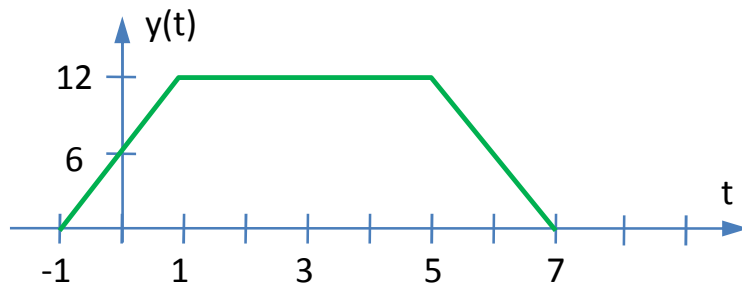
- Rysujemy sygnał $h(t - \tau)$ dla różnych chwil czasowych t , licząc za każdym razem **pole powierzchni** pod wykresem **iloczynu** $x(\tau)$ oraz $h(t - \tau)$



$$(x * h)(t) = y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau$$

Prosty przykład, „ręczne całkowanie”

- Wykres finalny $y(t)$



- Po klasycznym wyliczeniu całki otrzymamy następujące rozwiązanie

$$y(t) = \begin{cases} 0 & \text{dla } t \leq -1, t \geq 7 \\ 6t + 6 & \text{dla } -1 < t \leq 1 \\ 12 & \text{dla } 1 < t \leq 5 \\ 6t + 12 & \text{dla } 5 < t \leq 7 \end{cases}$$

- W dziedzinie DSP oraz Vision sygnały ZAWSZE są dyskretne

Prosty przykład numeryczny

- Wektor x ma 4 elementy a wektor h 2 elementy, jak niżej
 - elementy wektora x mają indeksy $0 \dots M - 1$, czyli (0, 1, 2, 3)
 - elementy wektora h mają indeksy $0 \dots N - 1$, czyli (0, 1)
 - rozmiar wyniku to $M + N - 1$

$$x = [1 \quad 3 \quad -2 \quad 1]$$

$$h = [1 \quad 2]$$

$$M = 4$$

$$N = 2$$

$$j = 0 \dots 3$$

$$i = 0 \dots 4 \quad (i = 0 \dots M + N - 2)$$

$$y[i] = \sum_{j=0}^{M-1} x[j] \cdot h[i-j]$$

Prosty przykład numeryczny

- Obliczenia

$$y[0] = x[0] \cdot h[0] + x[1] \cdot h[-1] + x[2] \cdot h[-2] + x[3] \cdot h[-3] = 1 + 0 + 0 + 0 = 1$$

$$y[1] = x[0] \cdot h[1] + x[1] \cdot h[0] + x[2] \cdot h[-1] + x[3] \cdot h[-2] = 2 + 3 + 0 + 0 = 5$$

$$y[2] = x[0] \cdot h[2] + x[1] \cdot h[1] + x[2] \cdot h[0] + x[3] \cdot h[-1] = 0 + 6 - 2 + 0 = 4$$

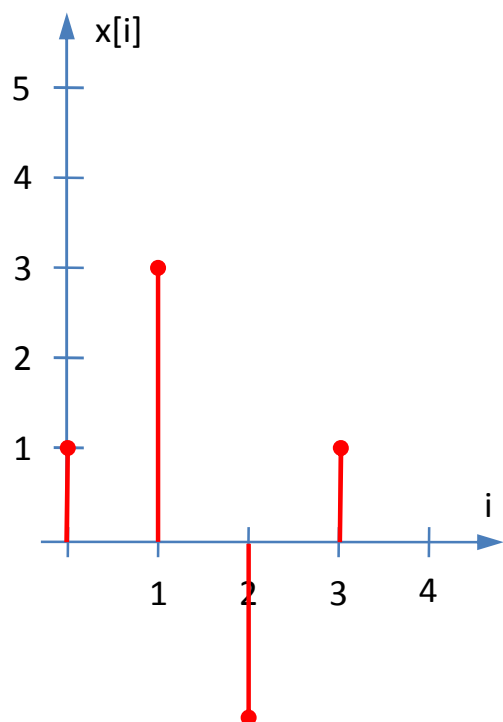
$$y[3] = x[0] \cdot h[3] + x[1] \cdot h[2] + x[2] \cdot h[1] + x[3] \cdot h[0] = 0 + 0 - 4 + 1 = -3$$

$$y[4] = x[0] \cdot h[4] + x[1] \cdot h[3] + x[2] \cdot h[2] + x[3] \cdot h[1] = 0 + 0 + 0 + 2 = 2$$

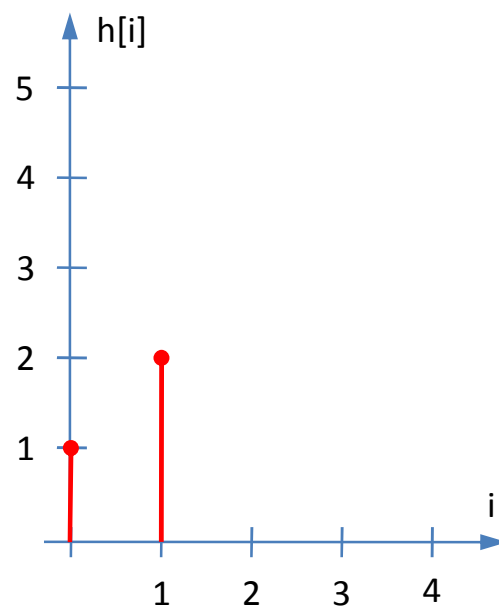
$$y[i] = \sum_{j=0}^{M-1} x[j] \cdot h[i-j]$$

Prosty przykład numeryczny

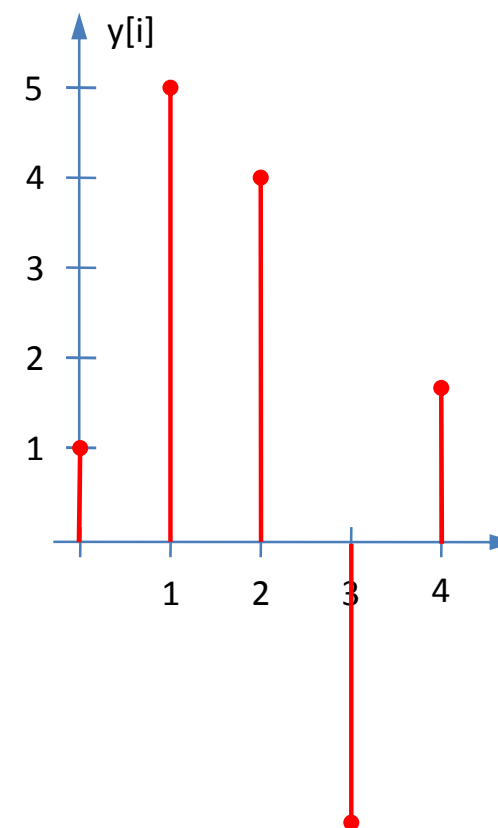
- Wektory $x[i]$, $h[i]$, $y[i]$



$$x = [1 \quad 3 \quad -2 \quad 1]$$



$$h = [1 \quad 2]$$



$$y = [1 \quad 5 \quad 4 \quad -3 \quad 2]$$

Prosty przykład numeryczny

- Obliczenia zwizualizowane, $y = x * h$

h(0 - j)

		1	3	-2	1
2	1				

$$y[0] = 1 \cdot 1 = 1$$

h(1 - j)

		1	3	-2	1
2	1				

$$y[1] = 1 \cdot 2 + 1 \cdot 3 = 5$$

h(2 - j)

		1	3	-2	1
			2	1	

$$y[2] = 2 \cdot 3 - 2 \cdot 1 = 4$$

h(3 - j)

		1	3	-2	1
				2	1

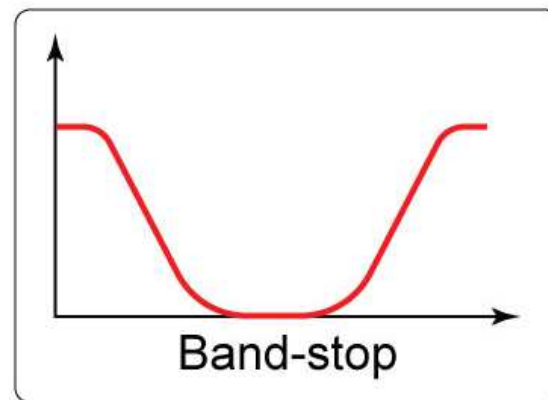
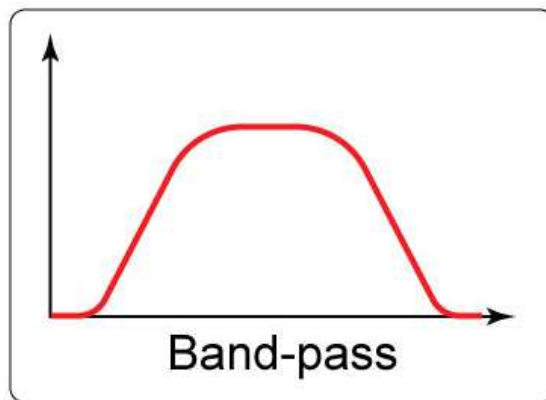
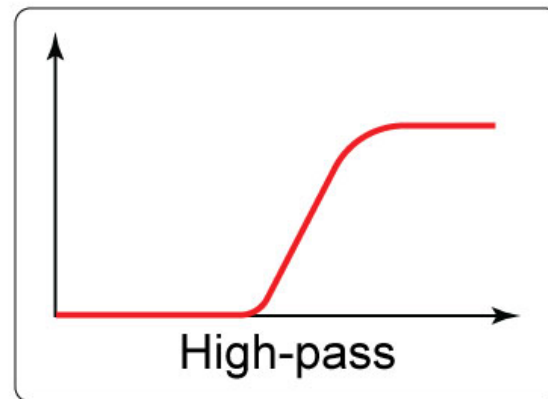
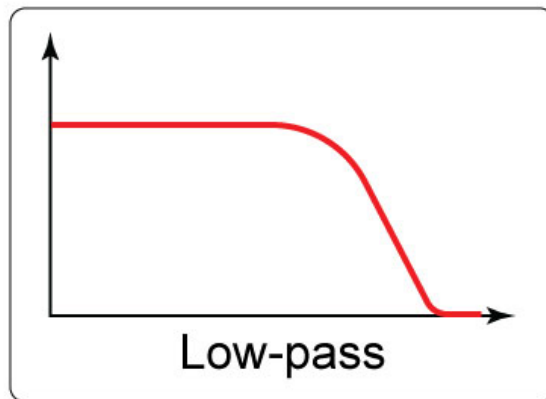
$$y[3] = -2 \cdot 2 + 1 \cdot 1 = -3$$

h(4 - j)

1	3	-2	1	
			2	1

$$y[4] = 1 \cdot 2 = 2$$

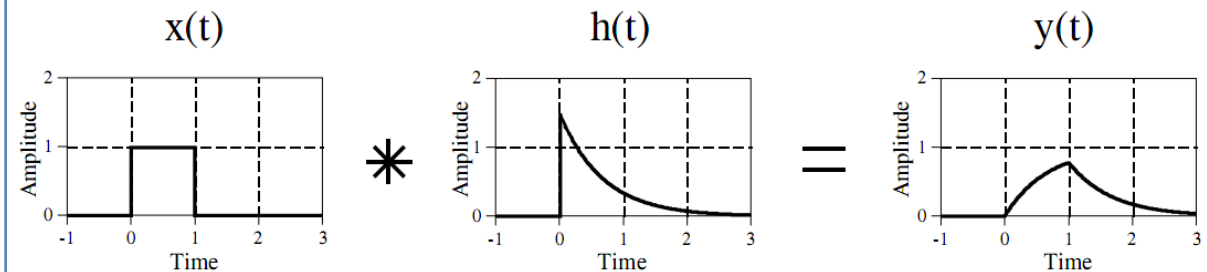
Splot 1D, signal processing



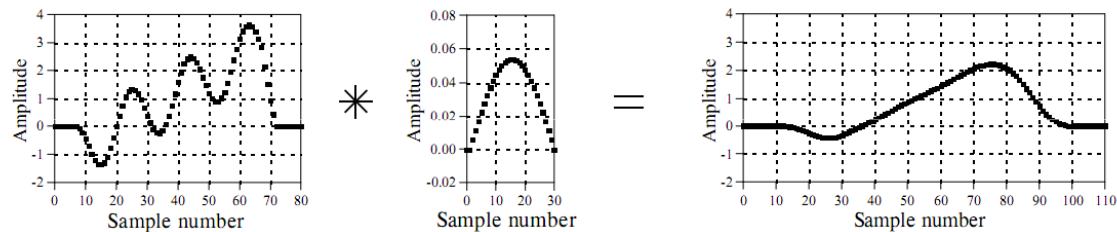
źródło: <https://www.allaboutcircuits.com/technical-articles/low-pass-filter-tutorial-basics-passive-RC-filter/>

Splot 1D, signal processing

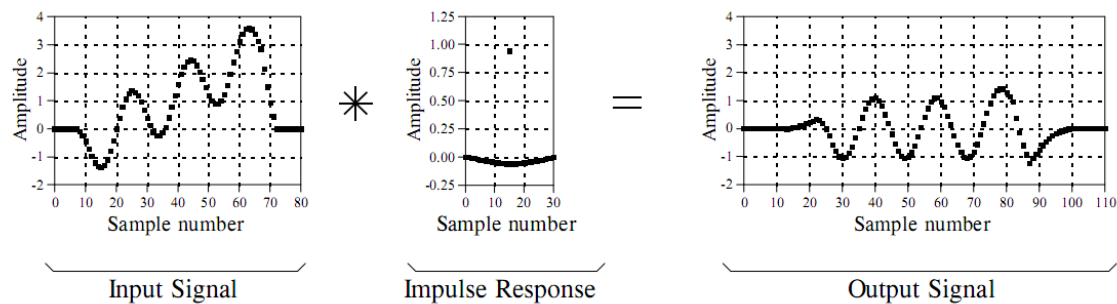
$$y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$



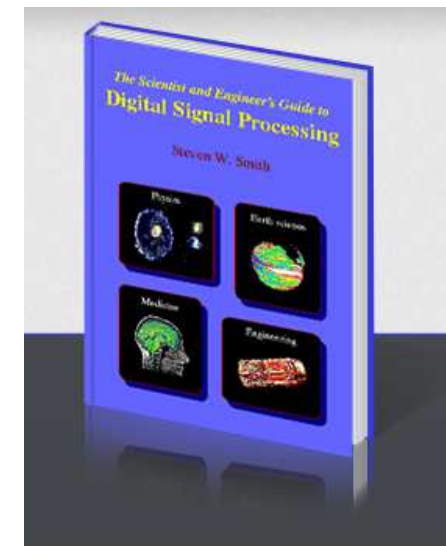
a. Low-pass Filter



b. High-pass Filter

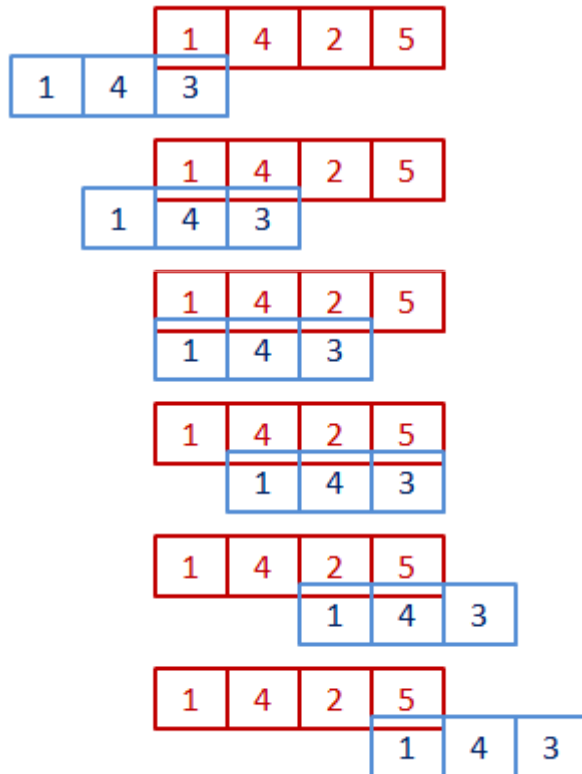


źródło: <https://www.dspguide.com>



Splot 1D, wizualizacja

$$f \quad \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline 1 & 4 & 2 & 5 \\ \hline \end{array} \quad g \quad \begin{array}{|c|c|c|} \hline 3 & 4 & 1 \\ \hline \end{array} \quad c = f * g$$



$$c[0] = 1 * 3 = 3$$

$$c[1] = 1 * 4 + 4 * 3 = 16$$

$$c[2] = 1 * 1 + 4 * 4 + 2 * 3 = 23$$

$$c[3] = 4 * 1 + 2 * 4 + 5 * 3 = 27$$

$$c[4] = 2 * 1 + 5 * 4 = 22$$

$$c[5] = 5 * 1 = 5$$

<http://toto-share.com>

Splot 1D, przykłady numeryczne

```
x = [1, 3, -2, 1] % M = 4
h = [1, 2] % N = 2
conv(x, h) % długość wyniku M + N - 1 = 5
ans =
    1    5    4   -3    2

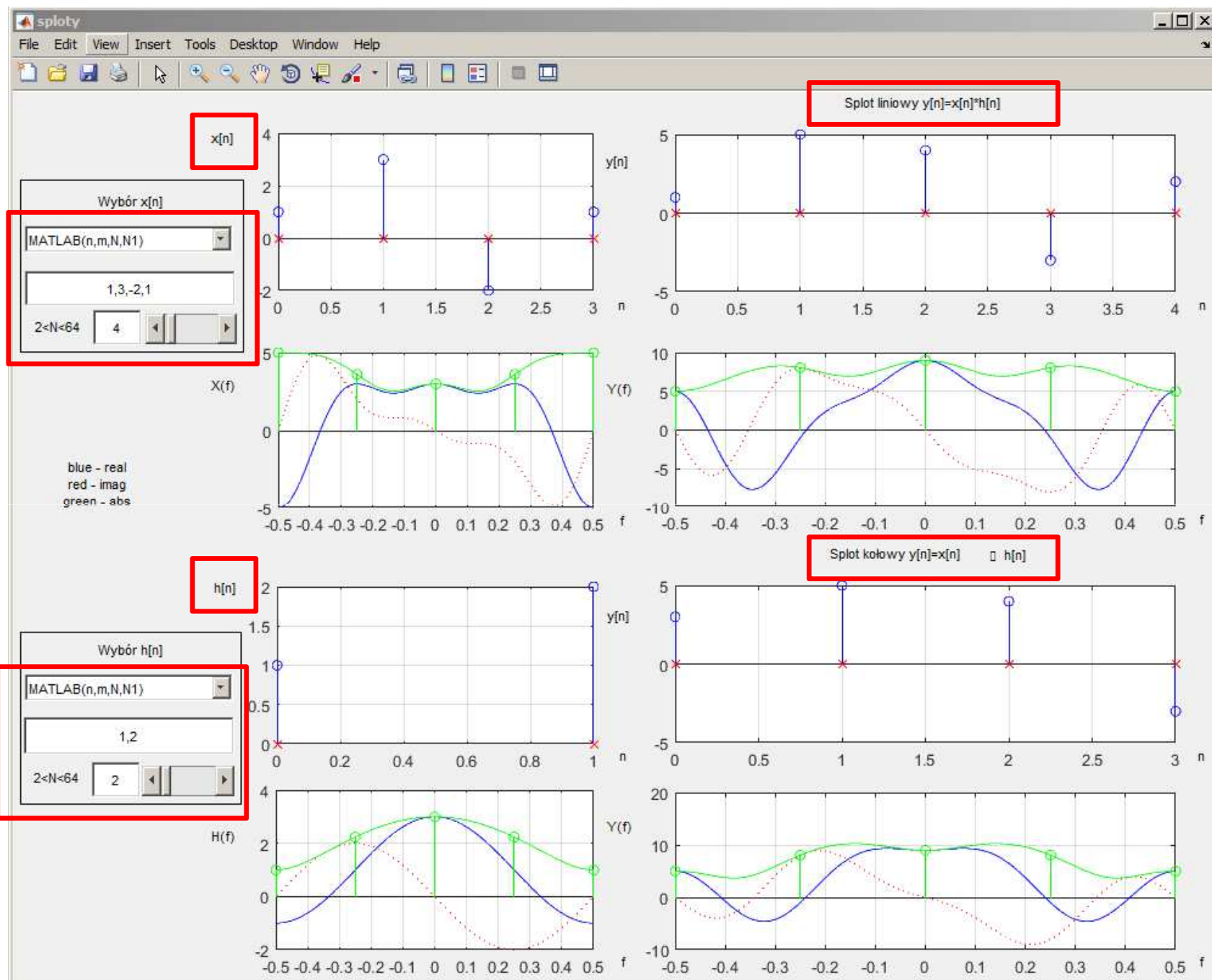
% mogę sobie dowolnie zerami pouzupełniać
x1 = [0, 0, 1, 3, -2, 1, 0, 0, 0]
h1 = [0, 0, 1, 2, 0, 0, 0]
conv(x1, h1)
ans =
    0    0    0    0    1    5    4   -3    2    0    0    0    0    0

% splot kołowy
cconv(x, h, 4)
ans =
    3    5    4   -3

% gdy N = LENGTH(x) + LENGTH(h) - 1 to conv = cconv
cconv(x, h, 5)
ans =
    1.0000    5.0000    4.0000   -3.0000    2.0000
```

Splot 1D, program w Matlab

- https://sound.eti.pg.gda.pl/~landos/Laboratorium_CPS/
 - bardzo funkcjonalne narzędzie dydaktyczne, wykonane w Matlab-ie
 - link jest już niestety niedostępny (wrzesień 2020)
 - autor, dr inż. Andrzej Leśnicki (Wydziału Elektroniki, Telekomunikacji i Informatyki Politechniki Gdańskiej) zmarł 19 marca 2018



Splot 2D

- Dla przypomnienia definicja splote 1D

$$(x * h)[i] = y[i] = \sum_{j=0}^{M-1} x[j] \cdot h[i - j]$$

- Definicja (dyskretna) splotu 2D

$$(x * h)[n_1, n_2] = y[n_1, n_2] = \sum_{k_1=0}^{M_1-1} \sum_{k_2=0}^{M_2-1} x[k_1, k_2] \cdot h[n_1 - k_1, n_2 - k_2]$$

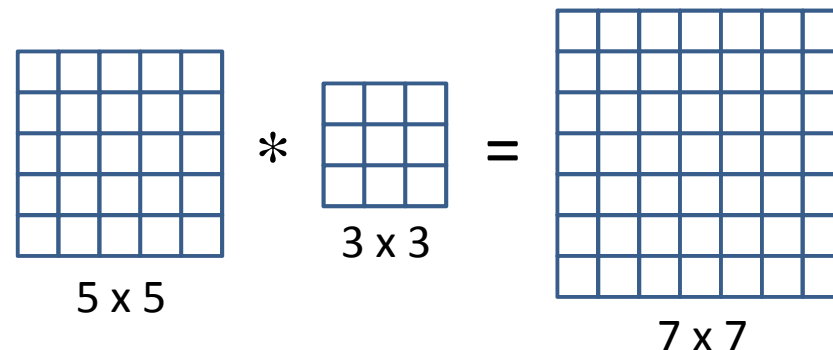
$$y : N_1 \times N_2$$

$$x : M_1 \times M_2$$

$$h : P_1 \times P_2$$

$$N_1 = M_1 + P_1 - 1$$

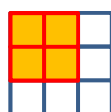
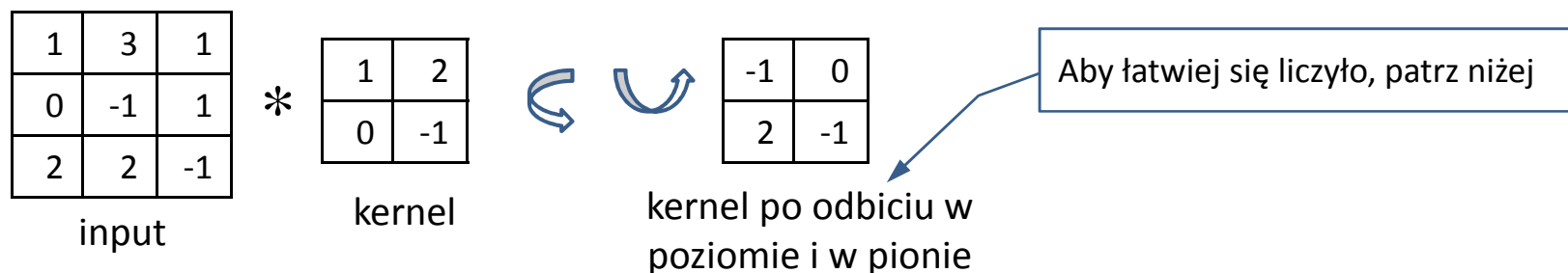
$$N_2 = M_2 + P_2 - 1$$



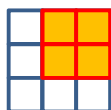
Splot 2D

- Przykład obliczeń (wprost ze wzoru)

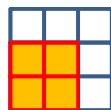
$$y[1,1] = x[0,0] \cdot h[1,1] + x[1,0] \cdot h[0,1] + x[2,0] \cdot h[-1,1] + x[0,1] \cdot h[1,0] + x[1,1] \cdot h[0,0] + x[2,1] \cdot h[-1,0] + x[0,2] \cdot h[1,-1] + x[1,2] \cdot h[0,-1] + x[2,2] \cdot h[-1,-1]$$



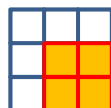
$$\Rightarrow 1 \cdot (-1) + 3 \cdot 0 + 0 \cdot 2 + 1 \cdot (-1) = -2$$



$$\Rightarrow 3 \cdot (-1) + 1 \cdot 0 + (-1) \cdot 2 + 1 \cdot 1 = -4$$



$$\Rightarrow 0 \cdot (-1) + (-1) \cdot 0 + 2 \cdot 2 + 2 \cdot 1 = 6$$



$$\Rightarrow 1 \cdot (-1) + 1 \cdot 0 + 2 \cdot 2 + (-1) \cdot 1 = 4$$

-2	-4
6	4

wynik

Splot 2D

- Wizualizacja obliczeń

$$x = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}, \quad h = \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad y = \begin{bmatrix} -13 & -20 & -17 \\ -18 & -24 & -18 \\ 13 & 20 & 17 \end{bmatrix}$$

$$h_flipped = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{kernel po odbiciu w} \\ \text{poziomie i w pionie}$$



Co robić, gdy „brakuje danych”.
Odpowiedź: uzupełniać sztucznie
zerami (ang. zero padding)

Splot 2D, przykłady numeryczne

```
% splot 2D  
x2 = [1 3 1; 0 -1 1; 2 2 -1]  
h2 = [1 2; 0 -1]  
x2 =
```

```
 1    3    1  
 0   -1    1  
 2    2   -1
```

```
h2 =
```

```
 1    2  
 0   -1
```

```
conv2(x2, h2, 'full')
```

```
ans =
```

```
 1    5    7    2  
 0   -2   -4    1  
 2    6    4   -3  
 0   -2   -2    1
```

```
conv2(x2, h2, 'same')
```

```
ans =
```

```
 -2   -4    1  
  6    4   -3  
 -2   -2    1
```

```
conv2(x2, h2, 'valid')
```

```
ans =
```

```
 -2   -4  
  6    4
```

Splot 2D, przykłady numeryczne

X

→

	[,1]	[,2]	[,3]	[,4]	[,5]	
[1,]		4	4	3	5	4
[2,]		6	6	5	5	2
[3,]		5	6	6	6	2
[4,]		6	7	5	5	3
[5,]		3	5	2	4	4

h

→

	[,1]	[,2]	[,3]
[1,]	0	-1	0
[2,]	-1	4	-1
[3,]	0	-1	0

Y ('same')

→

	[,1]	[,2]	[,3]	[,4]	[,5]
[1,]	6	3	-2	8	9
[2,]	9	3	0	2	-3
[3,]	2	0	2	6	-3
[4,]	9	6	0	2	1
[5,]	1	8	-6	5	9

Y ('full')

→

	[,1]	[,2]	[,3]	[,4]	[,5]	[,6]	[,7]
[1,]	0	-4	-4	-3	-5	-4	0
[2,]	-4	6	3	-2	8	9	-4
[3,]	-6	9	3	0	2	-3	-2
[4,]	-5	2	0	2	6	-3	-2
[5,]	-6	9	6	0	2	1	-3
[6,]	-3	1	8	-6	5	9	-4
[7,]	0	-3	-5	-2	-4	-4	0

Splot 2D, przykłady numeryczne

$$\begin{pmatrix} 17 & 24 & 1 & 8 & 15 \\ 23 & 5 & 7 & 14 & 16 \\ 4 & 6 & 13 & 20 & 22 \\ 10 & 12 & 19 & 21 & 3 \\ 11 & 18 & 25 & 2 & 9 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & 5 & 0 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

full

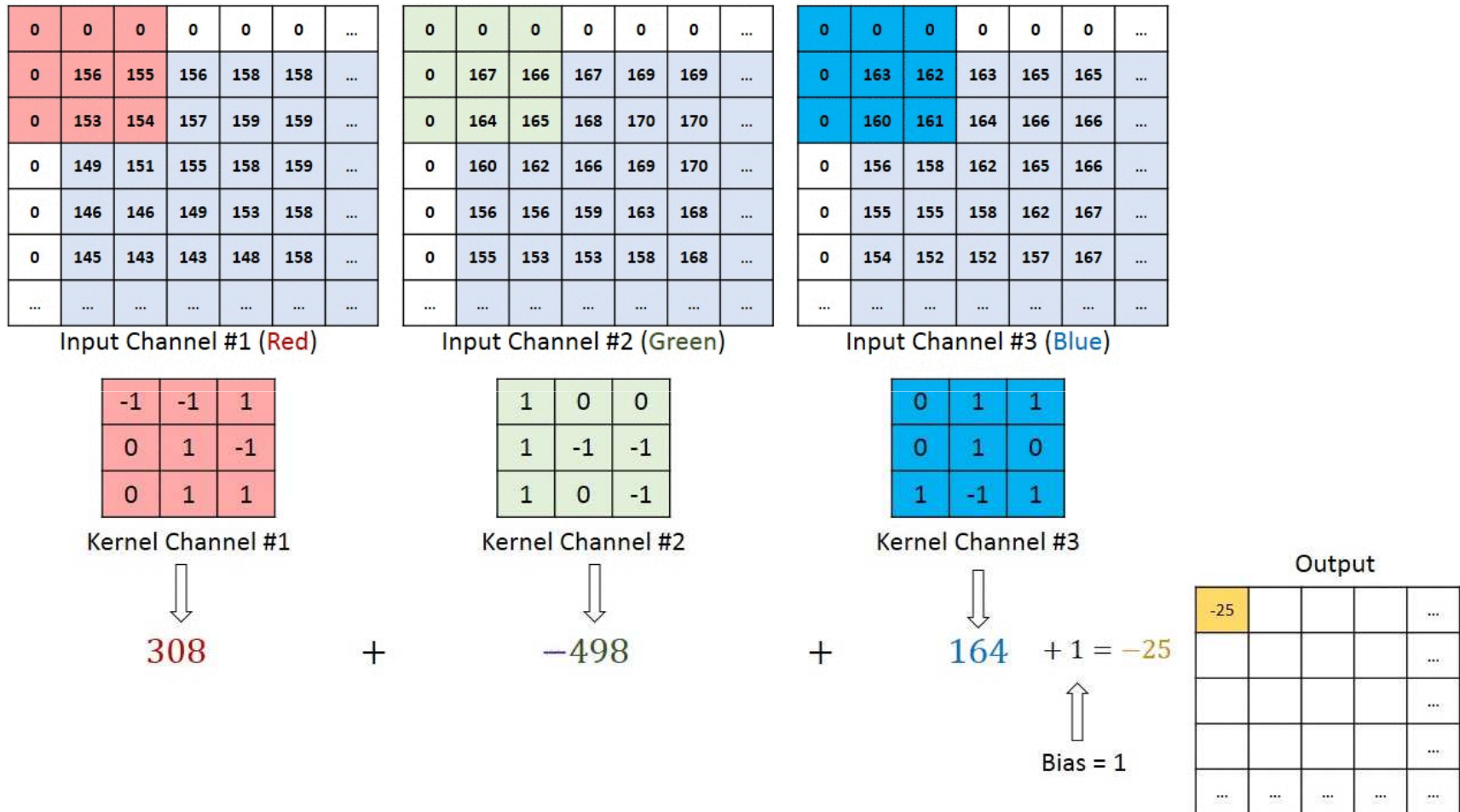
17	75	90	35	40	53	15
23	159	165	45	105	137	16
38	198	120	165	205	197	52
56	95	160	200	245	184	35
19	117	190	255	235	106	53
20	89	160	210	75	90	6
22	47	90	65	70	13	18

same

valid

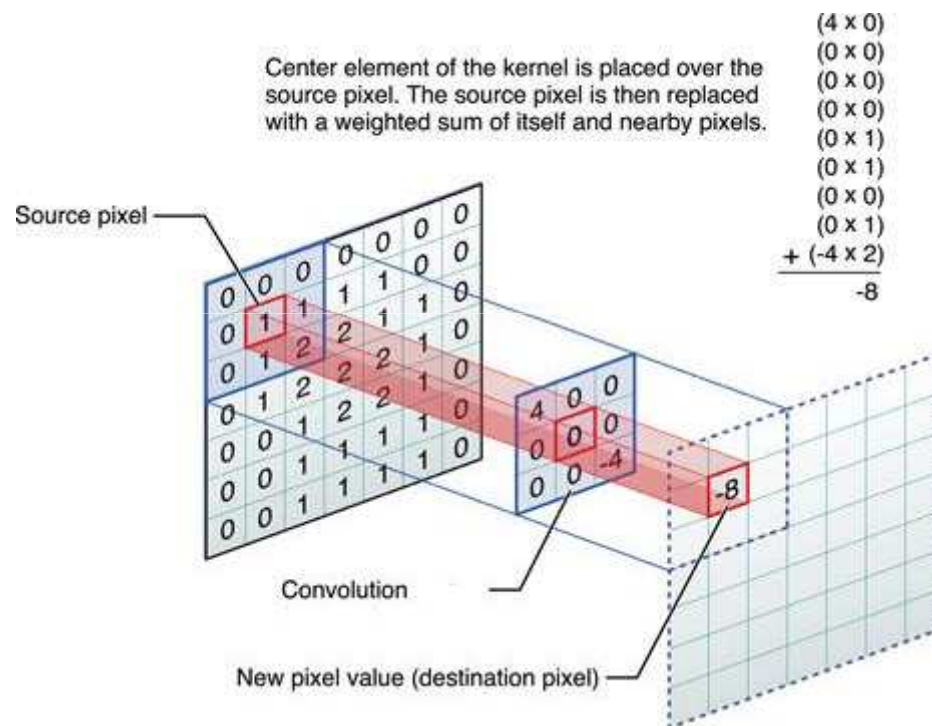
źródło: <https://johnloomis.org/ece563/notes/filter/conv/convolution.html>

Splot 2D, zero padding



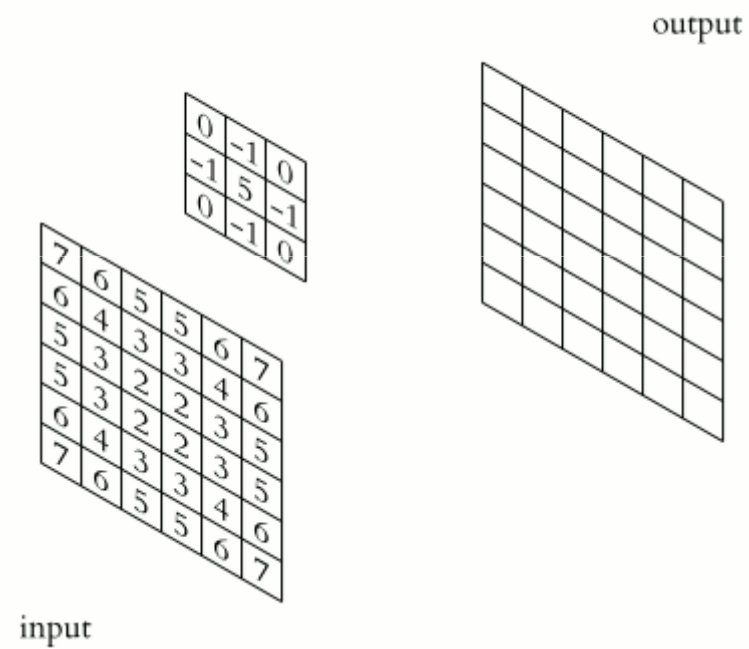
źródło: <https://mmuratarat.github.io/2019-01-17/implementing-padding-schemes-of-tensorflow-in-python>

Splot 2D, wizualizacje



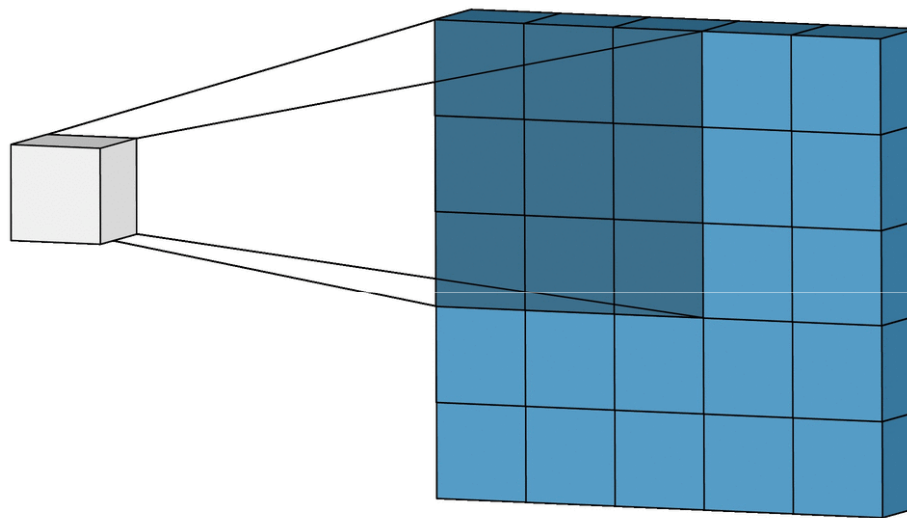
źródło: <https://medium.com/@bdhuma/6-basic-things-to-know-about-convolution-daef5e1bc411>

Splot 2D, wizualizacje



źródło: <https://towardsdatascience.com/types-of-convolution-kernels-simplified-f040cb307c37>

Splot 2D, wizualizacje



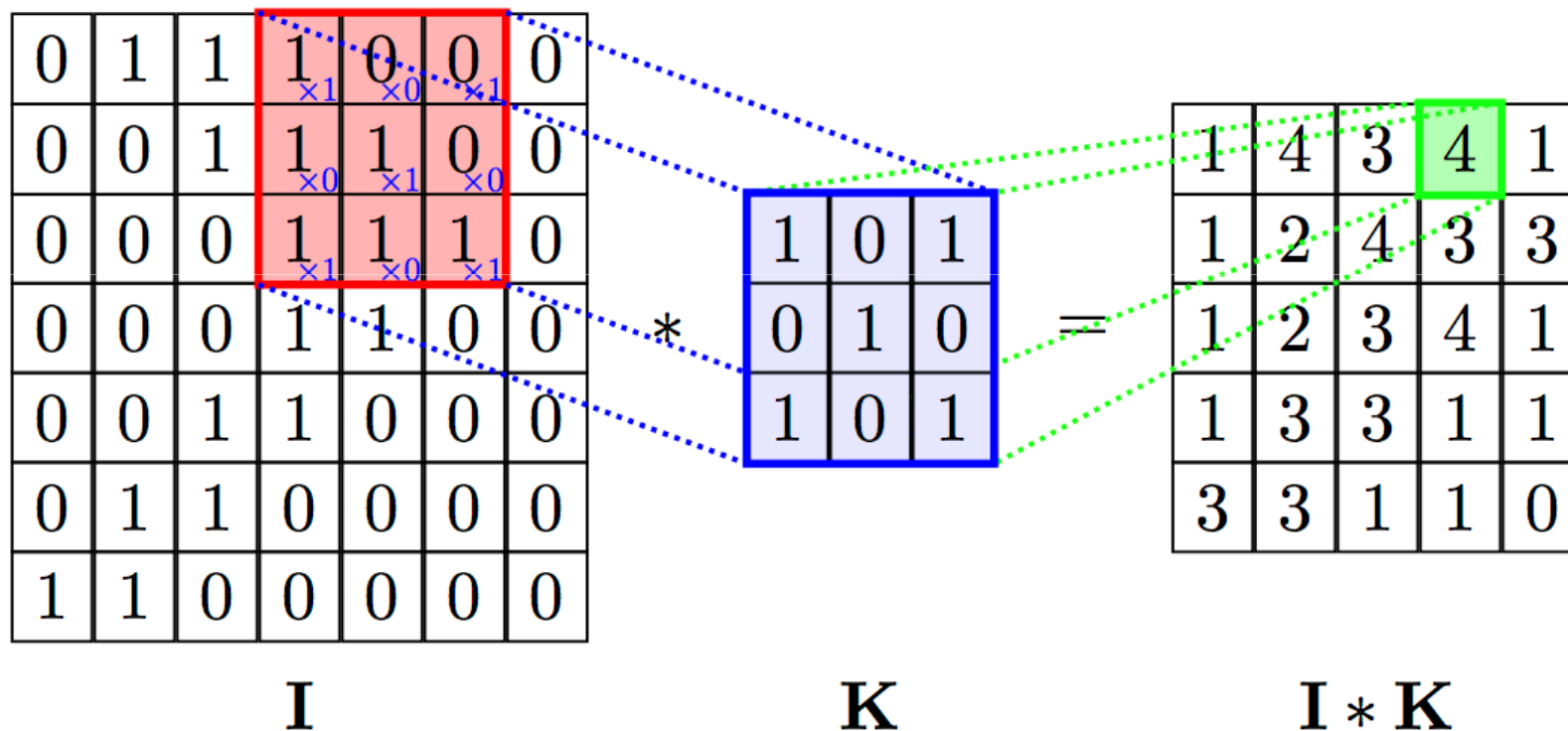
źródło: <https://towardsdatascience.com/intuitively-understanding-convolutions-for-deep-learning-1f6f42faee1>

Splot 2D, wizualizacje

dane wejściowe (x)					wyjście (y)			kernel (h)		
3 ₀	3 ₁	2 ₂	1	0	12.0	12.0	17.0	0	1	2
0 ₂	0 ₂	1 ₀	3	1	10.0	17.0	19.0	2	2	0
3 ₀	1 ₁	2 ₂	2	3	9.0	6.0	14.0	0	1	2
2	0	0	2	2						
2	0	0	0	1						

źródło: <https://towardsdatascience.com/intuitively-understanding-convolutions-for-deep-learning-1f6f42faee1>

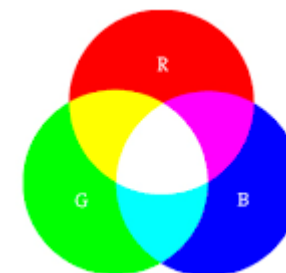
Splot 2D, wizualizacje



źródło: <https://github.com/PetarV-/TikZ/tree/master/2D%20Convolution>

Splot 2D, wizualizacje

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y
1																									
2		<u>Input</u>								<u>Kernel</u>						<u>Intermediate Output</u>									
3																									
4		1	0	1	0	2											7	5	3						
5		1	1	3	2	1				0	1	0					4	7	5						
6		1	1	0	1	1				0	0	2					7	2	8						
7		2	3	2	1	3				0	1	0													
8		0	2	0	1	0																			
9																									
10		1	0	0	1	0											5	3	10						
11		2	0	1	2	0				2	1	0					13	1	13						
12		3	1	1	3	0				0	0	0					7	12	11						
13		0	3	0	3	2				0	3	0													
14		1	0	3	2	1																			
15																									
16		2	0	1	2	1											7	5	2						
17		3	3	1	3	2				1	0	0					11	8	2						
18		2	1	1	1	0				0	0	2					9	4	6						
19		3	1	3	2	0																			
20		1	1	2	1	1																			
21																									

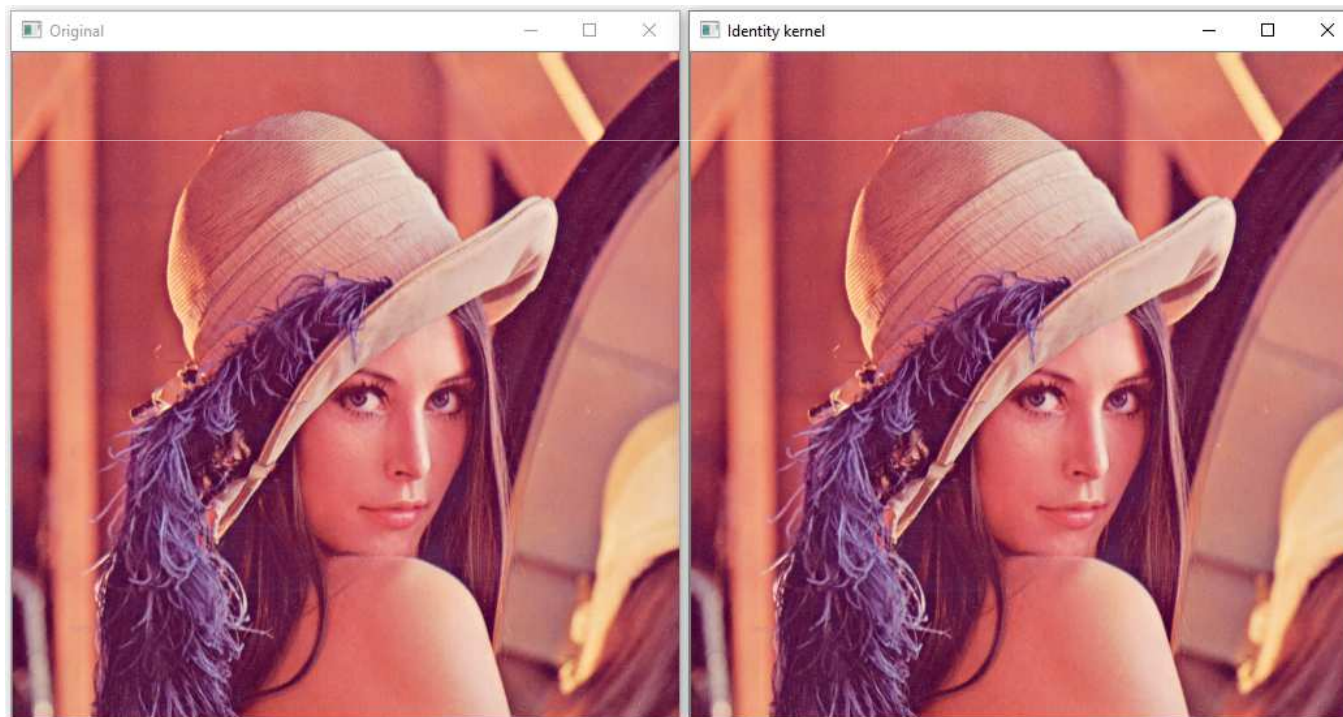


źródło: <https://medium.com/apache-mxnet/multi-channel-convolutions-explained-with-ms-excel-9bbf8eb77108>

Splot 2D, przetwarzanie obrazu

kernel neutralny

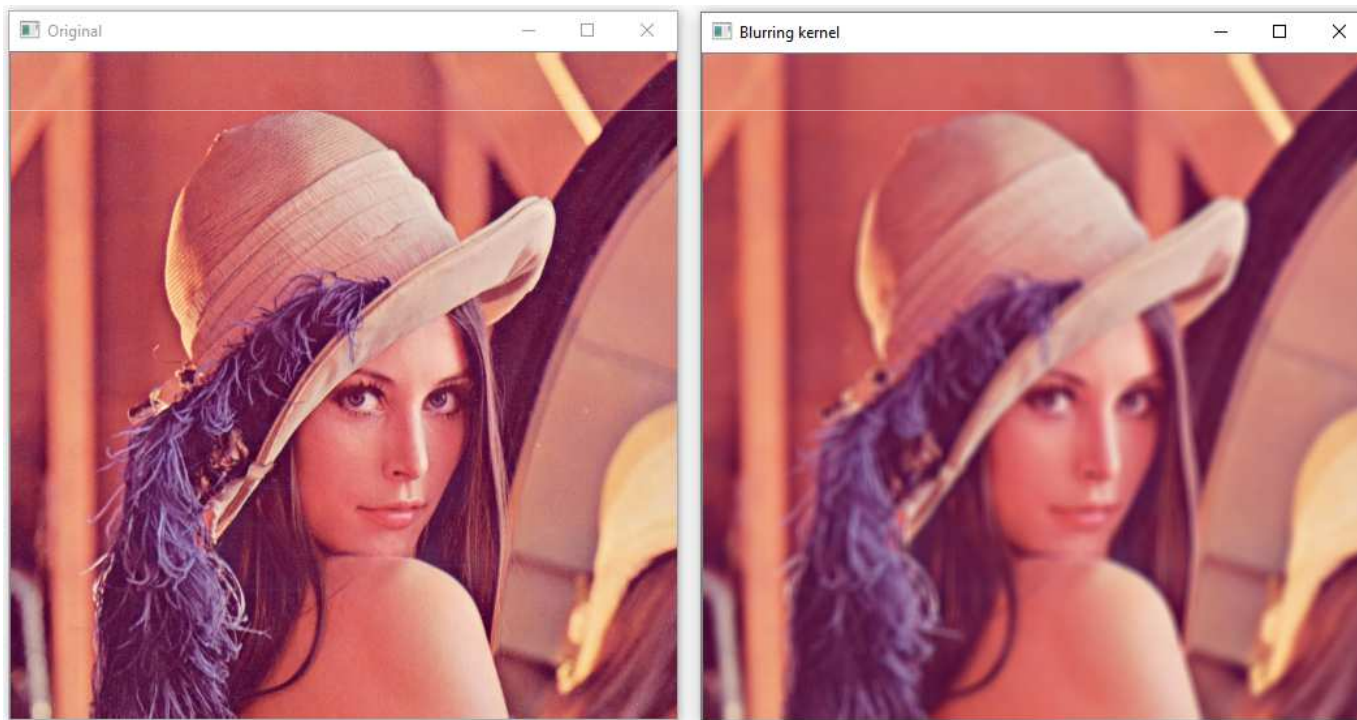
0	0	0
0	1	0
0	0	0



Splot 2D, przetwarzanie obrazu

kernel zmiękcżający (Gaussian Blurring kernel)

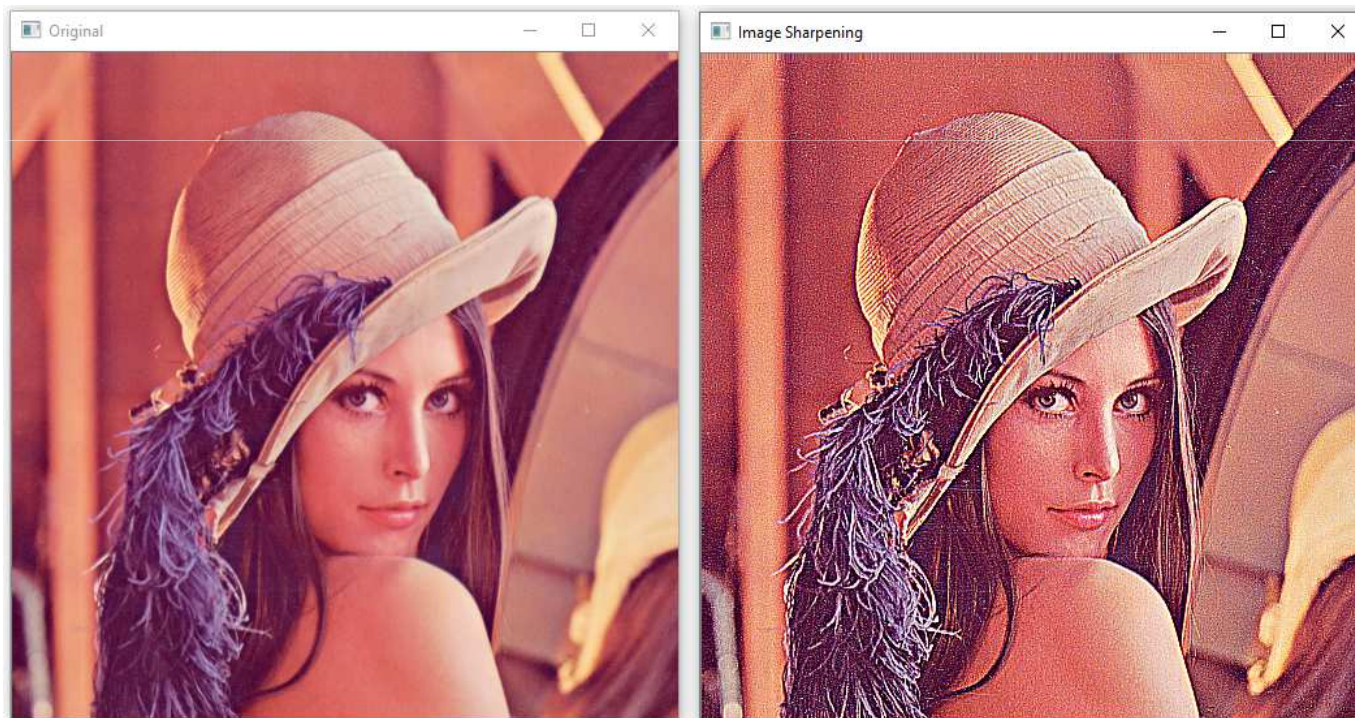
1	1	2	1
—	2	4	2
16	1	2	1



Splot 2D, przetwarzanie obrazu

kernel wyostrzający (sharpen kernel)

-1	-1	-1
-1	9	-1
-1	-1	-1



Splot 2D, przetwarzanie obrazu

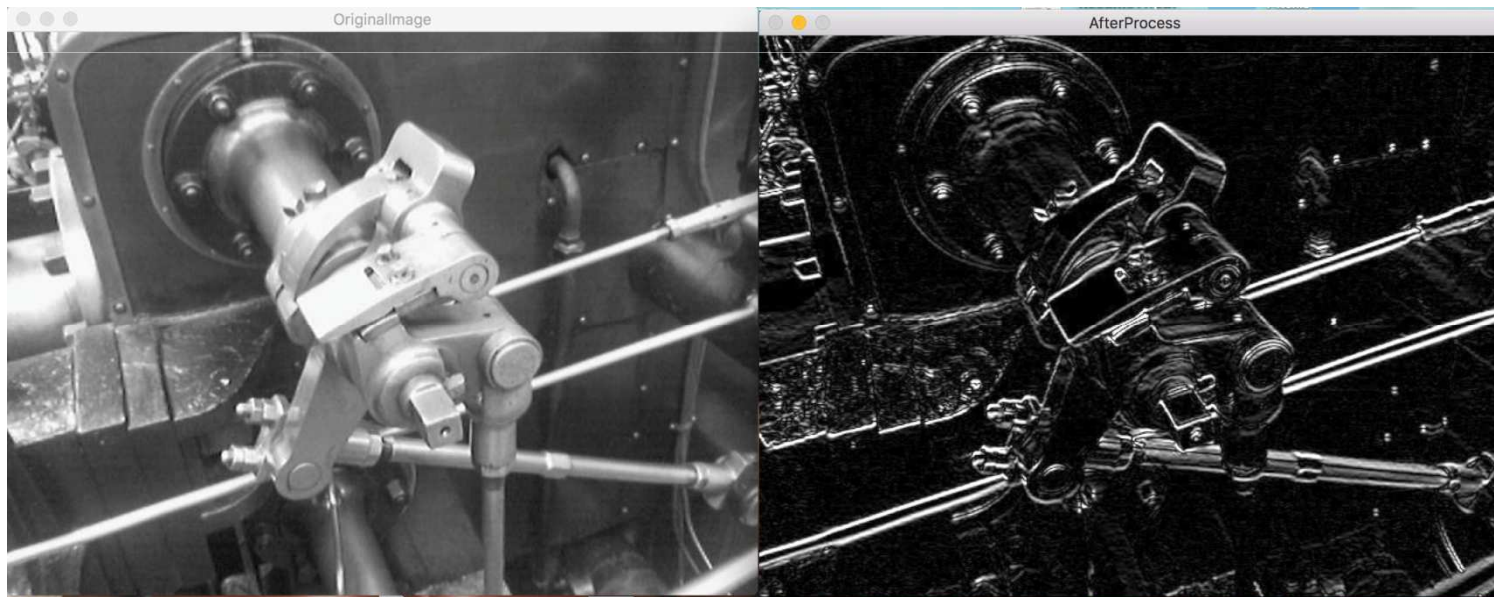
- Filtr Sobel-a (wykrywania krawędzi w cyfrowym przetwarzaniu obrazów)

-1	0	+1
-2	0	+2
-1	0	+1

x filter

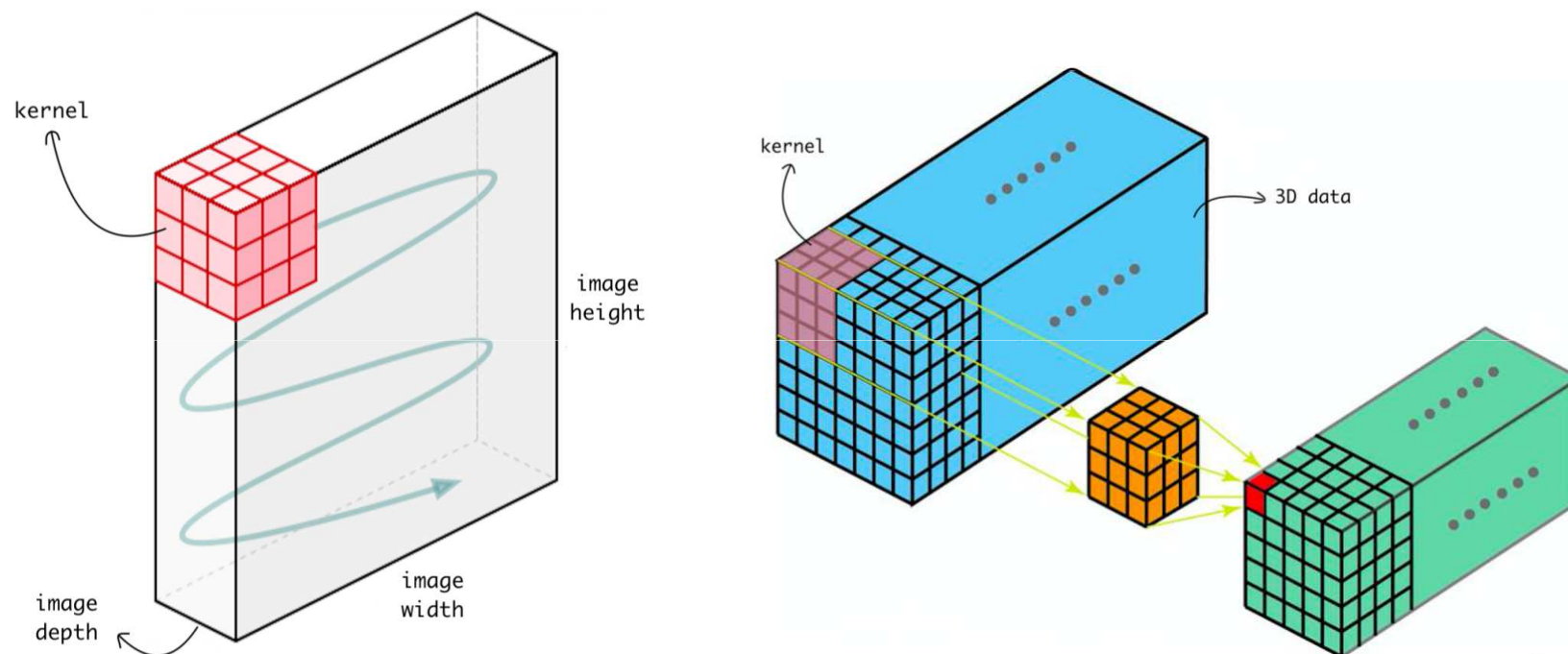
+1	+2	+1
0	0	0
-1	-2	-1

y filter



źródło: <https://blog.saush.com/2011/04/20/edge-detection-with-the-sobel-operator-in-ruby/>

Splot 3D, wizualizacje



źródło: <https://mmuratarat.github.io/2019-01-17/implementing-padding-schemes-of-tensorflow-in-python>