

# Sterowanie jakością



**Kontrola wrywkowa**  
**Plany dwustopniowe**  
**Plany sekwencyjne**  
**PN-ISO 2859**

Materiały

<http://pracownicy.uz.zgora.pl/ipajak/>

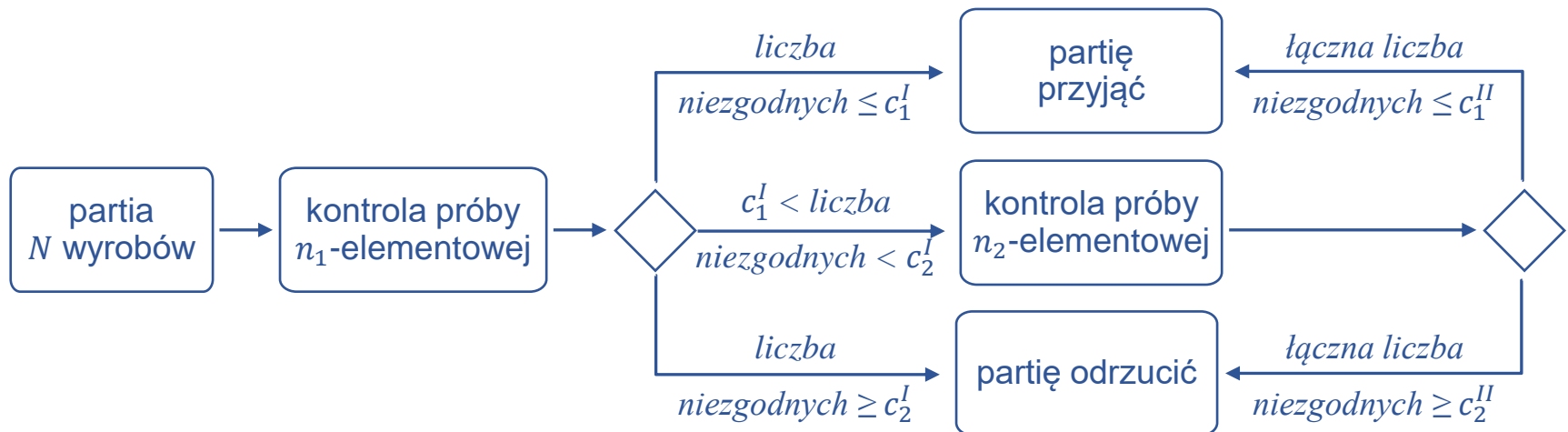
# Kontrola wrywkowa wg oceny alternatywnej

## Plany dwustopniowe

Po skontrolowaniu pierwszej próby (o liczebności  $n_1$ ) partia może zostać przyjęta, odrzucona, może być też konieczne pobranie drugiej próby (o liczebności  $n_2$ ), po skontrolowaniu drugiej próby partia jest przyjmowana albo odrzucana, plan może redukować liczbę kontrolowanych wyrobów (niższe koszty kontroli)

Parametrami planu są:

- $n_1, n_2$  – rozmiary prób pierwszej i drugiej
- $c_1^I, c_1^{II}$  – dopuszczalna liczba niezgodnych do oceny pierwszej próby i obydwu prób
- $c_2^I, c_2^{II}$  – dyskwalifikująca liczba niezgodnych do oceny pierwszej próby i obydwu prób



Zakładając, że partia może zostać przyjęta po skontrolowaniu:

- I próby (prawdopodobieństwo  $P_a^I$ ) albo po skontrolowaniu
- II próby (prawdopodobieństwo  $P_a^{II}$ ),

prawdopodobieństwo przyjęcia partii wyrobów wynosi:

$$P_a = P_a^I + P_a^{II}.$$

Prawdopodobieństwa  $P_a^I$  i  $P_a^{II}$  wyznacza się z zależności:

$$P_a^I = P(d_1 \leq c_1^I)$$

$$P_a^{II} = P(d_1 = c_1^I + 1) P(d_2 \leq c_1^{II} - d_1) + \dots + P(d_1 = c_2^I - 1) P(d_2 \leq c_1^{II} - d_1)$$

*prawdopodobieństwo  
przekroczenia o 1 sztukę  
dopuszczalnej liczby  
niezgodnych w I próbie*

*prawdopodobieństwo  
nieprzekroczenia  
dyskwalifikującej liczby  
sztek w II próbie*

*prawdopodobieństwo  
nieprzekroczenia  
dyskwalifikującej liczby  
sztek w I próbie*

*prawdopodobieństwo  
nieprzekroczenia  
dyskwalifikującej liczby  
sztek w II próbie*

$d_1$  i  $d_2$  to liczby wyrobów niezgodnych w I i II próbie

## Przykład 1.

Wyznaczyć prawdopodobieństwo akceptacji partii  $P_a$  o wadliwości  $p = 0,05$  dla planu dwustopniowego o parametrach:

$$n_1 = n_2 = 32, c_1^I = 2, c_2^I = 5, c_1^{II} = 6, c_2^{II} = 7$$

wyznaczonego na podstawie normy dla  $AQL = 0,04$ .

$$\begin{aligned} P_a^I &= P(d_1 \leq 2) \\ &= 0,786 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_a^{II} &= P(d_1 = 3)P(d_2 \leq 6 - 3) + \\ &P(d_1 = 4)P(d_2 \leq 6 - 4) + \\ &P(d_1 = 5)P(d_2 \leq 6 - 5) + \\ &P(d_1 = 6)P(d_2 \leq 6 - 0) = \\ &= 0,14 \cdot 0,926 + \\ &0,054 \cdot 0,786 + \\ &0,016 \cdot 0,52 + \\ &0,004 \cdot 0,194 = \\ &= 0,181 \end{aligned}$$

$$P_a = P_a^I + P_a^{II} = 0,786 + 0,181 = 0,967$$

# Dobór parametrów planu dwustopniowego – etap 2.

PN-ISO 2859-1

Na podstawie **kodu liczności próbki** i przyjętej wartości **AQL** odczytać z **Tabeli III** **rozmiary**  $n_1, n_2$  i **dopuszczalne i dyskwalifikujące liczby wyr. niezgodn.**  $c_1^I, c_2^I, c_1^{II}, c_2^{II}$

Tabela III. Plany dwustopniowe stosowane podczas kontroli normalnej – fragment

!	próba	rozmiar próby	rozmiar próby narats.	AQL [%]																			
				0,010	0,015	0,025	0,040	0,065	0,10	0,15	0,25	0,40	0,65	1,0	1,5	2,5	4,0	6,5	10				
				Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re	Ac	Re
D	pierwsza	5	5																				
	druga	5	10																				
E	pierwsza	8	8																				
	druga	8	16																				
F	pierwsza	13	13																				
	druga	13	26																				
G	pierwsza	20	20																				
	druga	20	40																				
H	pierwsza	32	32																				
	druga	32	64																				
J	pierwsza	50	50																				
	druga	50	100																				
K	pierwsza	80	80																				
	druga	80	160																				

**Przykład 1. cd.**  
**AQL = 0,04**

Źródło: PN-ISO 2859-1, ! kod literowy liczności próbki, Ac, Re – liczba kwalifikująca i dyskwalifikująca

↓ stosować pierwszy plan poniżej strzałki, jeżeli liczność próbki jest równa lub większa od liczności partii, stosować kontrolę 100%

↑ stosować pierwszy plan powyżej strzałki, \* – zastosować odpowiadający plan jednostopniowy (lub dwustopniowy poniżej)

# Plany dwustopniowe – krzywe OC

## Przykład 2.

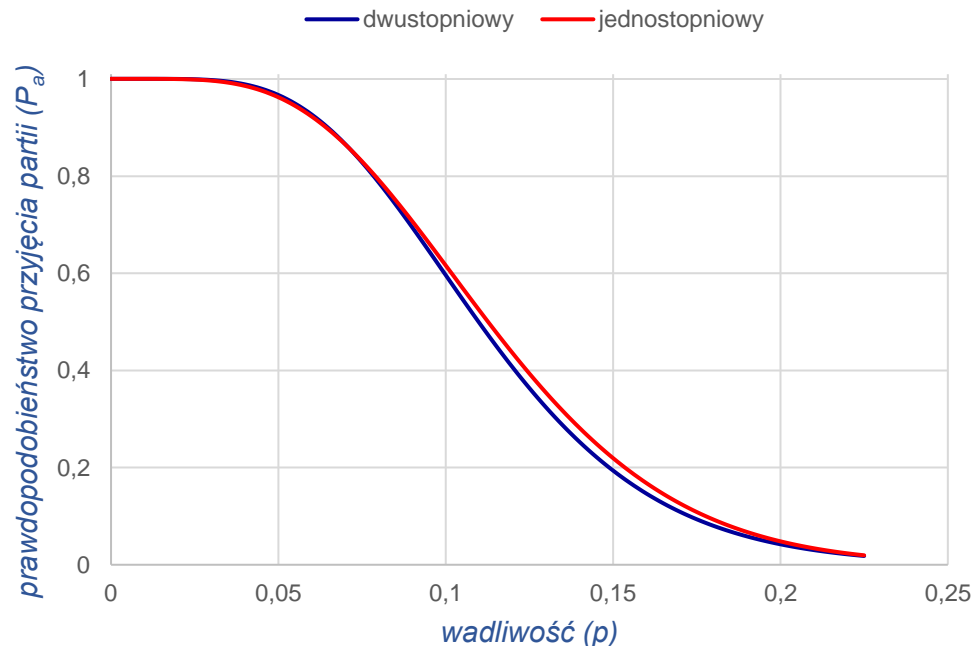
Należy wykreślić krzywą OC dla planów:

- dwustopniowego o parametrach (*przykład 1.*):

$$n_1 = n_2 = 32, c_1^I = 2, c_2^I = 5, c_1^{II} = 6, c_2^{II} = 7$$

- jednostopniowego o parametrach (*przykład 2. wykład 4.*):

$$n = 50, c = 5.$$



$p$	$P_a^1$	$P_a^2$
0,000	1,000	1,000
0,025	0,999	0,999
0,050	0,962	0,967
0,075	0,830	0,828
0,100	0,616	0,596
0,125	0,394	0,364
0,150	0,219	0,194
0,175	0,108	0,094
0,200	0,048	0,042
0,225	0,019	0,018
0,250	0,007	0,008

$P_a^1$  - plan jednostopniowy

$P_a^2$  - plan dwustopniowy

## Porównanie planów

- *plany jednostopniowe* są prostsze na etapie projektowania i wykonania
- *plany dwustopniowe* dając drugą szansę na etapie kontrolowania mogą wydawać się bardziej sprawiedliwe
- w *planach dwustopniowych* partie o małej wadliwości i dużej wadliwości oceniane są już na etapie pierwszej próby co zmniejsza koszty kontroli w porównaniu z zastosowaniem planów jednostopniowych o tym samym poziomie kontroli (*AQL*), dodatkowo w przypadku konieczności skontrolowania drugiej próby koszty kontroli można zmniejszyć gdy partię można odrzucić przed sprawdzeniem całej próby, w niektórych przypadkach zastosowanie planu dwustopniowego może wymagać skontrolowania większej liczby wyrobów niż w przypadku analogicznego planu jednostopniowego
- *krzywe OC planów jedno i dwustopniowych* dla takiego samego poziomu kontroli mają bardzo podobny przebieg – nie ma więc znacznej różnicy w stosowaniu obydwu planów

*plan  
jednostopniowy*



*plan  
dwustopniowy*

## Weryfikacja hipotez statystycznych – podejście KLASYCZNE

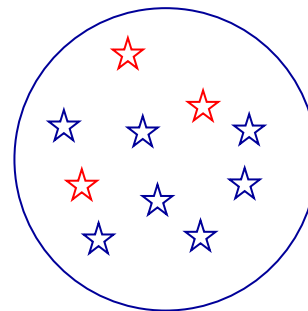
- liczebność próby, która pozwoli na podjęcie decyzji o odrzuceniu (lub nie) hipotezy zerowej **jest** z góry określona i **nie zależy** od wyników przeprowadzanego eksperymentu,
- po przebadaniu próby podejmowana jest decyzja o:
  - przyjęciu hipotezy zerowej,
  - odrzuceniu hipotezy zerowej

$H_0$ : wadliwość partii  $p = p_0$

$H_1$ : wadliwość partii  $p \neq p_0$

☆ detal dobry

☆ detal wadliwy



$n = 10$

?  
przyjąć  
odrzuć



## Weryfikacja hipotez statystycznych – podejście SEKWENCYJNE

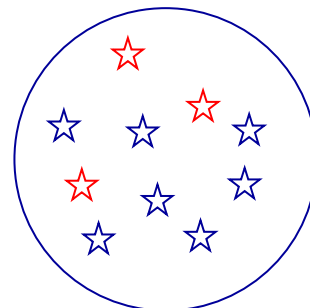
- liczebność próby, która pozwoli na podjęcie decyzji o odrzuceniu (lub nie) hipotezy zerowej **nie jest** z góry określona i **zależy** od wyników przeprowadzanego eksperymentu,
- po przebadaniu próby podejmowana jest decyzja o:
  - przyjęciu hipotezy zerowej,
  - odrzuceniu hipotezy zerowej,
  - kontynuowaniu badania, uzupełnieniu próby o *nową obserwację* (lub *nowe obserwacje*) i ponowną ocenę możliwości przyjęcia, odrzucenia hipotezy zerowej czy kontynuowania badania,

$H_0$ : wadliwość partii  $p = p_0$

$H_1$ : wadliwość partii  $p = p_1$

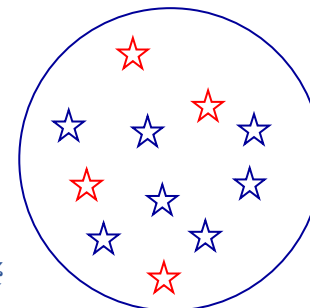
☆ detal dobry

☆ detal wadliwy



$n = 10$

?  
przyjąć  
odrzuć  
kontynuować

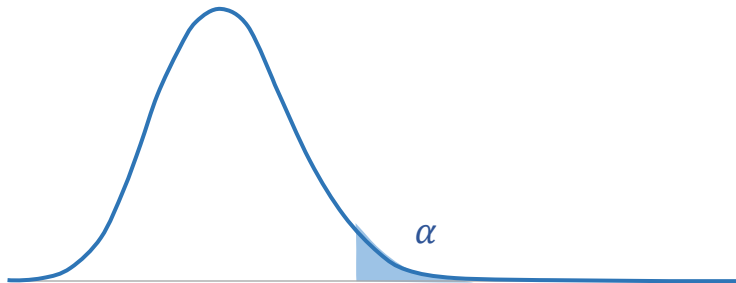


$n = 11$

? ...  
przyjąć  
odrzuć  
kontynuować

# Podejście sekwencyjne\*

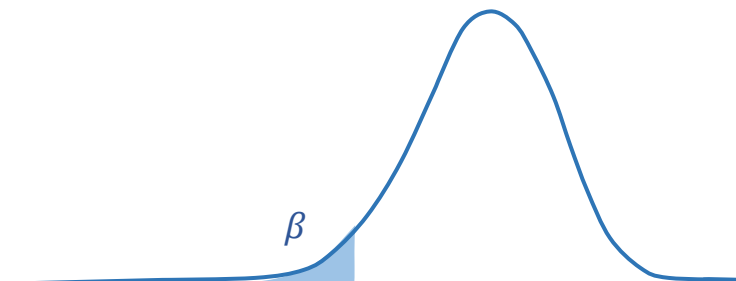
$H_0$ : wadliwość partii  $p = p_0$



$\alpha$  – prawdopodobieństwo, że zostanie odrzucona prawdziwa hipoteza  $H_0$

$$p_1 > p_0$$

$H_1$ : wadliwość partii  $p = p_1$



$\beta$  – prawdopodobieństwo, że nie zostanie odrzucona fałszywa hipoteza  $H_0$

\* Wald A., *Sequential Analysis* – John Wiley & Sons, New York 1947

Niech

$x_1, x_2, \dots, x_n$  – obserwacje ( $x_i = 0$   $i$ -ty detal dobry,  $x_i = 1$   $i$ -ty detal wadliwy)

$d_n = \sum_{i=1}^n x_i$  – liczba wadliwych detali w próbie

$f(x_i, p)$  – funkcja gęstości prawdopodobieństwa zmiennej  $x_i$  dla wadliwości  $p$

Prawdopodobieństwo zaobserwowania detali:

$$x_1, x_2, \dots, x_n$$

zakładając, że prawdziwa jest:

- hipoteza  $H_0$

wynosi:  $L(d_n, p_0) = f(x_1, p_0) \cdot f(x_2, p_0) \cdot \dots \cdot f(x_n, p_0)$

- hipoteza  $H_1$

wynosi:  $L(d_n, p_1) = f(x_1, p_1) \cdot f(x_2, p_1) \cdot \dots \cdot f(x_n, p_1)$

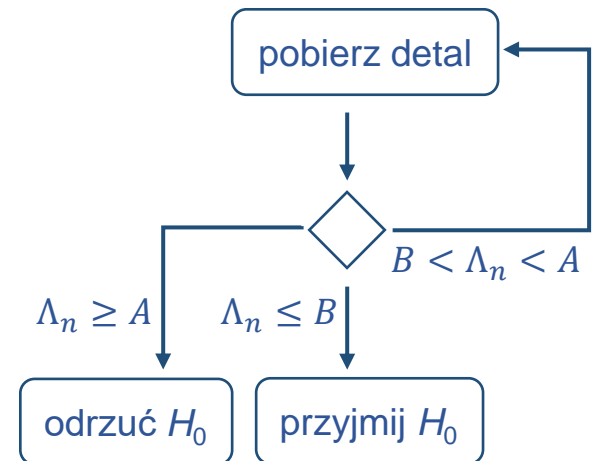
# Podójście sekwencyjne – iloraz prawdopodobieństwa

Weryfikację hipotezy  $H_0$  wobec  $H_1$  przeprowadza się porównując *iloraz prawdopodobieństwa*:

$$\Lambda_n = \frac{L(d_n, p_1)}{L(d_n, p_0)}$$

z dwiema dodatnimi stałymi  $A$  i  $B$  ( $B < A$ ).

- Jeśli  $\Lambda_n \geq A$  to test jest zakończony a hipoteza  $H_0$  jest odrzucana.
- Jeśli  $\Lambda_n \leq B$  to test jest zakończony a hipoteza  $H_0$  jest przyjmowana.
- Jeśli  $B < \Lambda_n < A$  to pobierana jest kolejna (kolejne) obserwacje i test jest kontynuowany do momentu aż można będzie rozstrzygnąć czy hipoteza  $H_0$  jest prawdziwa czy fałszywa.



# Podejście sekwencyjne – dobór stałych $A$ i $B$

**Odrzucenie  $H_0$**  ( $\Lambda_n \geq A$ , czyli  $L(d_n, p_1) \geq A \cdot L(d_n, p_0)$ )

prawdopodobieństwo odrzucenia hipotezy  $H_0$ :

- gdy jest ona prawdziwa wynosi  $\alpha$ , więc:

$$L(d_n, p_0) = \alpha$$

- gdy jest prawdziwa jest  $H_1$  wynosi  $1 - \beta$ , więc:

$$L(d_n, p_1) = 1 - \beta$$

ostatecznie, spełniony jest warunek

$$1 - \beta \geq A \cdot \alpha$$

**Przyjęcie  $H_0$**  ( $\Lambda_n \leq B$ , czyli  $L(d_n, p_1) \leq B \cdot L(d_n, p_0)$ )

prawdopodobieństwo przyjęcia hipotezy  $H_0$ :

- gdy jest ona prawdziwa wynosi  $1 - \alpha$ , więc:

$$L(d_n, p_0) = 1 - \alpha$$

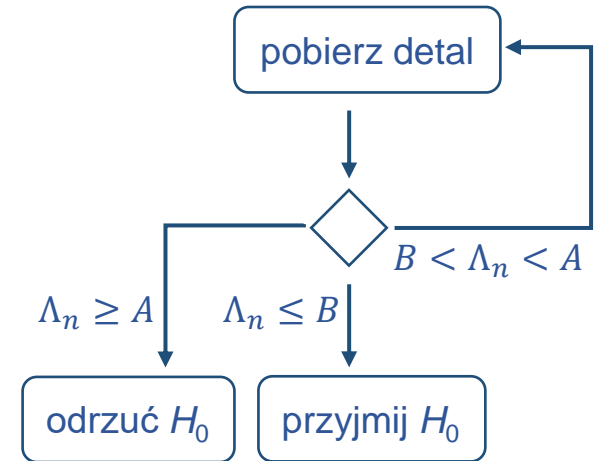
- gdy jest prawdziwa jest  $H_1$  wynosi  $\beta$ , więc:

$$L(d_n, p_1) = \beta$$

ostatecznie, spełniony jest warunek

$$\beta \leq B \cdot (1 - \alpha)$$

$$\Lambda_n = \frac{L(d_n, p_1)}{L(d_n, p_0)}$$



$$A \leq \frac{1 - \beta}{\alpha}$$

$$B \geq \frac{\beta}{1 - \alpha}$$

$$A = \frac{1 - \beta}{\alpha}$$

$$B = \frac{\beta}{1 - \alpha}$$

przyjmuje się

# Podejście sekwencyjne – plan sekwencyjny

Zakładając, że:

- rozmiar partii jest duży (teoretycznie nieskończony),
- prawdopodobieństwo wystąpienia detalu niezgodnego wynosi  $p$ ,
- wylosowanie danego detalu jest niezależne od pozostałych,

można przyjąć, że zmienna losowa  $x_i$  reprezentująca pojedynczą obserwację ma **rozkład zero-jedynkowy**  $f(x_i, p) = p^{x_i} (1 - p)^{1-x_i}$  a prawdopodobieństwo wystąpienia  $d_n$  detali wadliwych wyznacza się wykorzystując **rozkład dwumianowy**:

$$L(d_n, p) = f(x_1, p) \cdot \dots \cdot f(x_n, p) = \binom{n}{d_n} p^{d_n} (1 - p)^{(n-d_n)}$$

*Iloraz prawdopodobieństwa wyznacza się jako:*

$$\Lambda_n = \frac{L(d_n, p_1)}{L(d_n, p_0)} = \frac{\binom{n}{d_n} p_1^{d_n} (1 - p_1)^{(n-d_n)}}{\binom{n}{d_n} p_0^{d_n} (1 - p_0)^{(n-d_n)}} = \frac{p_1^{d_n} (1 - p_1)^{(n-d_n)}}{p_0^{d_n} (1 - p_0)^{(n-d_n)}}$$

a jego logarytm naturalny jako:

$$\ln(\Lambda_n) = \ln \left( \frac{p_1^{d_n} (1 - p_1)^{(n-d_n)}}{p_0^{d_n} (1 - p_0)^{(n-d_n)}} \right) = d_n \left( \ln \left( \frac{p_1}{p_0} \right) - \ln \left( \frac{1-p_1}{1-p_0} \right) \right) + n \ln \left( \frac{1-p_1}{1-p_0} \right)$$

# Podejście sekwencyjne – plan sekwencyjny

Po zlogarytmowaniu warunki na **akceptację** i **odrzućenie** hipotezy  $H_0$  można zapisać:

$$\ln(\Lambda_n) \leq \ln(B),$$

$$\ln(\Lambda_n) \geq \ln(A).$$

Wprowadzając oznaczenia:  $A = \frac{1-\beta}{\alpha}$ ,  $B = \frac{\beta}{1-\alpha}$ ,  $C = \frac{p_1}{p_0}$ ,  $D = \frac{1-p_1}{1-p_0}$  i uwzględniając obliczoną wartość logarytmu ilorazu prawdopodobieństwa warunki te można przepisać dla liczby wadliwych detali w próbie:

$$d_n \leq \frac{n \ln(D) - \ln(B)}{\ln(D) - \ln(C)},$$

$$d_n \geq \frac{n \ln(D) - \ln(A)}{\ln(D) - \ln(C)}.$$

Po wprowadzeniu kolejnych oznaczeń:

$$h_1 = \frac{\ln(B)}{\ln(D) - \ln(C)},$$

$$h_2 = \frac{-\ln(A)}{\ln(D) - \ln(C)},$$

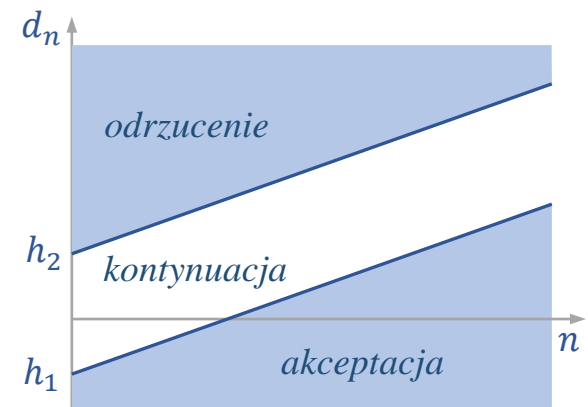
$$s = \frac{\ln(D)}{\ln(D) - \ln(C)},$$

warunek **akceptacji** przyjmuje postać:

$$d_n \leq s \cdot n - h_1,$$

a warunek **odrzućenia** postać:

$$d_n \geq s \cdot n + h_2.$$



**Przykład 3.** W 30-elementowej próbce znajduje się 5 wadliwych detali. Zbadać czy po przeprowadzeniu kontroli wrywkowej przeprowadzonej wg. planu sekwencyjnego  $\alpha = 0,05$ ,  $AQL = 0,04$ ,  $\beta = 0,1$ ,  $LQL = 0,15$  można uznać całą partię za zgodną ze specyfikacją. Założyć, że wadliwe detale zostaną wylosowane jako: 2, 10, 18, 22 i 26.

Na początek należy wyznaczyć warunki akceptacji i odrzucenia.

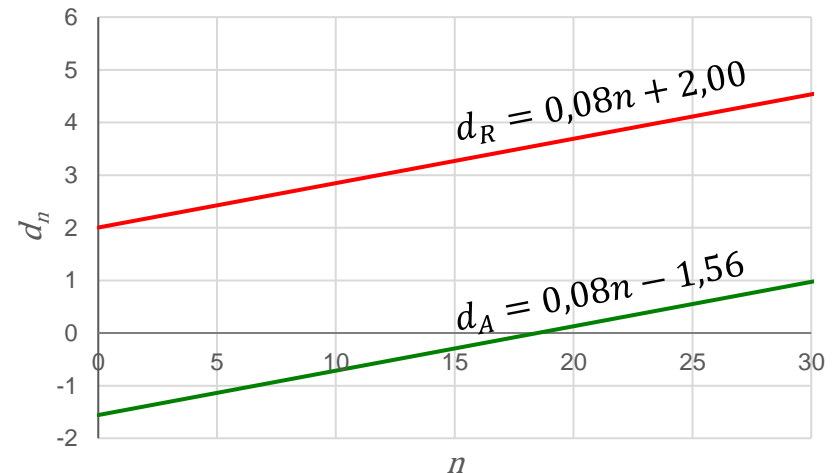
$$\begin{aligned} A &= \frac{1-\beta}{\alpha} = 18, & h_1 &= \frac{\ln(B)}{\ln(D)-\ln(C)} \approx 1,56, \\ B &= \frac{\beta}{1-\alpha} \approx 0,11, & h_2 &= \frac{-\ln(A)}{\ln(D)-\ln(C)} \approx 2,00, \\ C &= \frac{p_1}{p_0} = 3,75, & s &= \frac{\ln(D)}{\ln(D)-\ln(C)} \approx 0,08, \\ D &= \frac{1-p_1}{1-p_0} \approx 0,89, \end{aligned}$$

Warunek akceptacji:

$$d_n \leq s \cdot n - h_1 = 0,08 n - 1,56$$

Warunek odrzucenia:

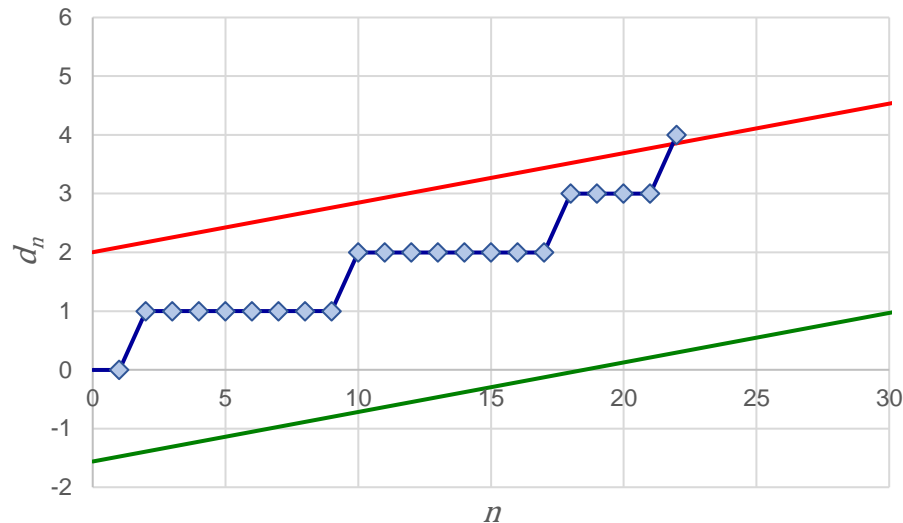
$$d_n \geq s \cdot n + h_2 = 0,08 n + 2,00$$





## Metoda graficzna

- wykreślić *granice akceptacji i odrzucenia*
- nanieść na wykres dla każdej wielkości próby *liczbę wadliwych detali*
- kontrolę należy **przerwać** jeśli *liczba wadliwych detali przekroczy granicę akceptacji lub odrzucenia*
- teoretycznie gdy nie są spełnione warunki odrzucenia czy akceptacji kontrola może obejmować całą partię, stosowane są dodatkowe warunki zakończenia np.: kontrola jest zatrzymywana jeśli przebadanych zostanie 3 krotnie więcej detali niż wynika to z równoważnego planu jednostopniowego



wadliwe detale: 2, 10, 18, 22 i 26

odrzućcie partii możliwe dopiero po sprawdzeniu 3 detali

## Metoda tabelaryczna

- obliczyć *granice akceptacji* i *odrzućcia* dla kolejnych rozmiarów próby  $n$ ,
- zaokrąglić granice do wartości całkowitych, granicę akceptacji w dół, granicę odrzućcia w górę,
- kontrolę należy **przerwać** jeśli *liczba wadliwych detali przekroczy granicę akceptacji lub odrzućcia*

*Uwaga:*

*ujemna wartość granicy akceptacji oznacza, że próbka jest za mała żeby umożliwić akceptację partii*

przyjęcie partii możliwe dopiero po sprawdzeniu 19 detali

$n$	$d_n$	$d_A$	$d_R$	$d_A$	$d_R$
1	0	-2	3	-1,48	2,09
2	1	-2	3	-1,39	2,17
3	1	-2	3	-1,31	2,26
4	1	-2	3	-1,22	2,34
5	1	-2	3	-1,14	2,42
6	1	-2	3	-1,05	2,51
7	1	-1	3	-0,97	2,59
8	1	-1	3	-0,89	2,68
9	1	-1	3	-0,80	2,76
10	2	-1	3	-0,72	2,85
11	2	-1	3	-0,63	2,93
12	2	-1	4	-0,55	3,01
13	2	-1	4	-0,46	3,10
14	2	-1	4	-0,38	3,18
15	2	-1	4	-0,30	3,27
16	2	-1	4	-0,21	3,35
17	2	-1	4	-0,13	3,44
18	3	-1	4	-0,04	3,52
19	3	0	4	0,04	3,60
20	3	0	4	0,13	3,69
21	3	0	4	0,21	3,77
22	4	0	4	0,30	3,86
23	4	0	4	0,38	3,94
24	4	0	5	0,46	4,03
25	4	0	5	0,55	4,11
26	5	0	5	0,63	4,19
27	5	0	5	0,72	4,28
28	5	0	5	0,80	4,36
29	5	0	5	0,89	4,45
30	5	0	5	0,97	4,53

wadliwe detale: 2, 10, 18, 22 i 26

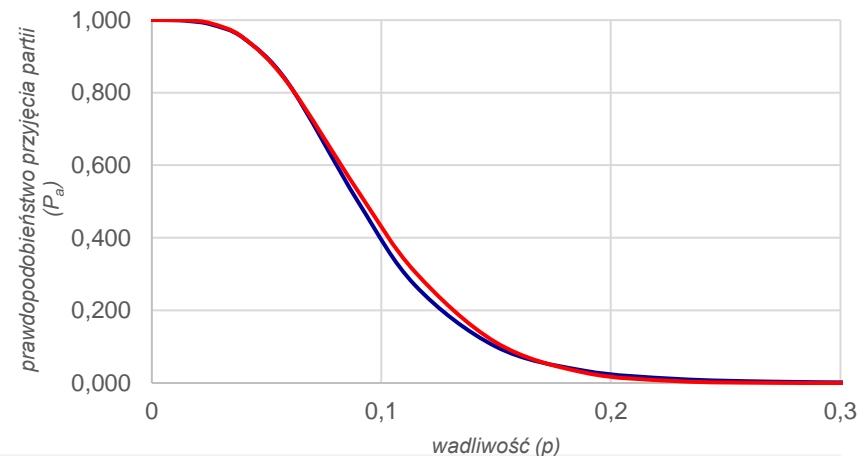
# Plany sekwencyjne – własności

**Krzywa operacyjno-charakterystyczne OC** (ang. *operating characteristic curve*) przedstawiająca prawdopodobieństwo przyjęcia partii wyrobów w zależności od wadliwości może być wykreślona\* dla pomocniczego parametru  $h$  spełniającego zależność  $-\infty < h < \infty$ ,  $h \neq 0$ :

$$p = \frac{1-D^h}{C^h-D^h} \quad P_a = \frac{A^h-1}{A^h-B^h} \quad \left( A = \frac{1-\beta}{\alpha}, B = \frac{\beta}{1-\alpha}, C = \frac{p_1}{p_0}, D = \frac{1-p_1}{1-p_0} \right)$$

Plany opracowane dla  $\alpha = 0,05$ ,  $AQL = 0,04$ ,  $\beta = 0,1$ ,  $LQL = 0,15$

$h$	$p$	$P_a^1$	$P_a^2$
-2	0,23	0,011	0,006
-1	0,15	0,100	0,112
-0,5	0,11	0,269	0,306
0,5	0,06	0,828	0,826
1	0,04	0,950	0,951
2	0,02	0,997	0,999



—  $P_a^1$  plan jednostopniowy ( $n = 50, c = 4$ )      —  $P_a^2$  plan sekwencyjny

\* Wald A., *Sequential Analysis* – John Wiley & Sons, New York 1947

# Plany sekwencyjne – własności

**ASN** (ang. *average sample number*) – **średnia liczba obserwacji** potrzebnych do przeprowadzenie kontroli wynosi:

$$ASN = \frac{P_a \ln(B) + (1 - P_a) \ln(A)}{p \ln(C) + (1 - p) \ln(D)}$$

## Plany sekwencyjne a plany jedno i dwu stopniowe

- *plany jednostopniowe* są najprostsze na etapie projektowania i wykonania
- *plany dwustopniowe* i *sekwencyjne* dla partii o małych i dużych wadliwościach pozwalają na zmniejszenie liczby kontroli ale są trudniejsze do przeprowadzenia
- *krzywe OC planów* dla takiego samego poziomu kontroli mają bardzo podobny przebieg – nie ma więc znacznej różnicy w stosowaniu planów

Plany dla:

$$AQL = 0,04, \alpha = 0,05,$$

$$LQL = 0,15, \beta = 0,1$$

\*ASN dla wadliwości  $p = AQL$

plan	ASN*
jednostopniowy $n = 50, c = 4$	50
dwustopniowy $n_1 = n_2 = 32,$ $c_1^I = 2, c_2^I = 5,$ $c_1^{II} = 6, c_2^{II} = 7$	36
sekwencyjny	31

# Plany sekwencyjne

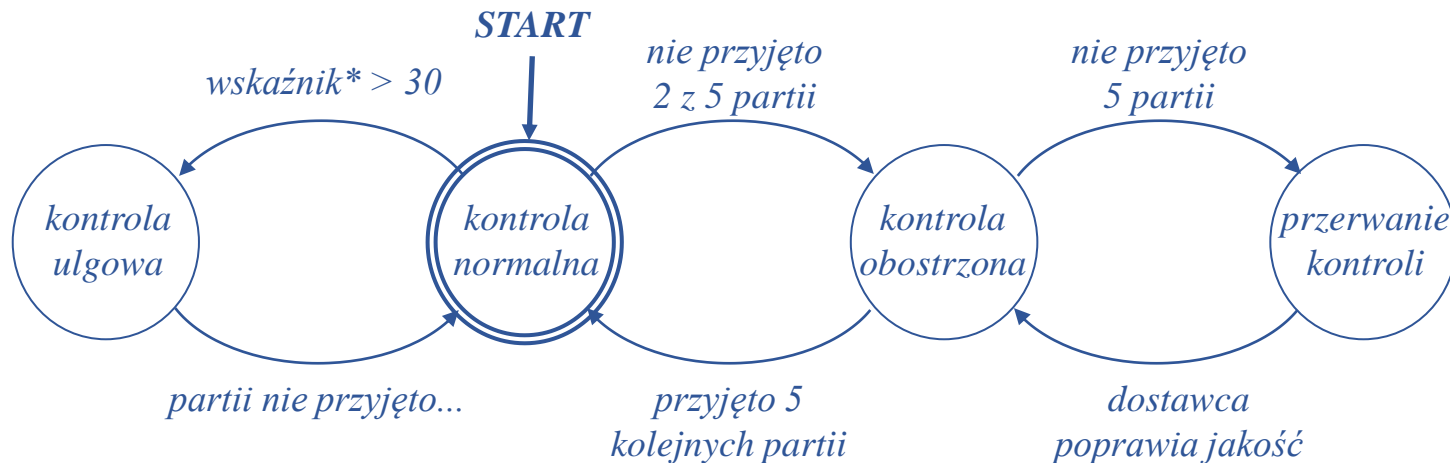
$p_1$	$p_2$	$\beta$	$h_2$	$h_1$	$s$	$\bar{n}_0$	$\bar{n}_1$	$\bar{n}_{p_1}$	$\bar{n}_s$	$\bar{n}_{p_2}$	
0,035	0,225	0,1	1,3896	1,0823	0,1054	11	2	14	16	10	
0,0375	0,155	0,1	1,8656	1,4531	0,08404	18	3	28	35	22	
0,04	0,06	0,1	6,7767	5,2783	0,04936	<b>Plany sekwencyjne dla <math>\alpha = 0,05</math></b>				524	
"	"	0,5	5,3986	1,5049	"	<b>Oznaczenia</b>				183	
"	0,07	0,1	4,8876	3,8069	0,05369	} granice akceptacji i odrzucenia				246	
"	"	0,5	3,8937	1,0854	"						
"	0,08	0,1	3,9287	3,06	0,05785						
"	"	0,5	3,1298	0,8724	"						
"	0,09	0,1	3,3437	2,6044	0,06188	$p_1 = AQL,$					98
"	"	0,5	2,6637	0,7425	"	$p_2 = LQL,$					34
"	0,1	0,1	2,9469	2,2953	0,0658	$\bar{n}_0 =$ liczba obserwacji przed możliwością akceptacji,					71
"	"	0,5	2,3476	0,6544	"						25
"	0,11	0,1	2,6583	2,0705	0,06963	$\bar{n}_1 =$ liczba obserwacji przed możliwością odrzucenia,					54
"	"	0,5	2,1177	0,5903	"						19
"	0,118	0,1	2,4777	1,9299	0,07264	$\bar{n}_{p_1} =$ ASN dla $p = AQL,$					45
0,04	0,12	0,1	2,4378	1,8988	0,07339	$\bar{n}_s =$ ASN dla $p = s,$					43
"	"	0,5	1,9421	0,5414	"						15
"	0,13	0,1	2,2632	1,7628	0,07708	$\bar{n}_{p_2} =$ ASN dla $p = LQL$					35
"	"	0,5	1,803	0,5026	"						12
"	0,138	0,1	2,1473	1,6725	0,08	21	3	37	49	30	
"	0,14	0,1	2,121	1,652	0,08072	21	3	36	47	29	
"	"	0,5	1,6896	0,471	"	6	2	9	11	10	
"	0,15	0,1	2,0024	1,5597	0,08431	19	3	31	40	25	

fragment tabeli na podstawie:

parametry planu z przykładu 3.

## Należy ustalić:

- rozmiar partii  $N$ ,
- akceptowalny poziom jakości  $AQL$ ,
- *poziom kontroli*, 3 poziomy do ogólnego stosowania I, II, III (poziom II jest domyślny, I i III stosowane gdy wskazana jest kontrola łagodniejsza czy ostrzejsza) i 2 poziomy specjalne: S3 i S4 (stosowane dla małych próbek dla dużych wartości  $AQL$ ),
- *rodzaj kontroli*, możliwe do wyboru: *kontrola normalna*, *kontrola obostrzona* i *kontrola ulgowa*, norma precyzuje warunki przejścia pomiędzy rodzajami kontroli (rys.), kontrolę należy rozpocząć od *kontroli normalnej*,



- norma nie pozwala na ustalenie wartości  $\alpha$ ,  $\beta$  i  $LQL$ .

## Parametry kontroli

$n_0$  = liczebność próby równoważnego planu jednostopniowego

$n_t$  = graniczna wartość, po której kontrola zostanie przerwana

$\left. \begin{array}{l} h_A = h_1 \\ h_R = h_2 \\ g = s \end{array} \right\}$  parametry granic akceptacji i odrzucenia

$Ac_t$  – warunek akceptacji pozwalający na przerwanie kontroli po osiągnięciu rozmiaru granicznego  $n_t$

$Re_t$  – warunek odrzucenia pozwalający na przerwanie kontroli po osiągnięciu rozmiaru granicznego  $n_t$ ,  $Re_t = Ac_t + 1$

## wskaźnik\*

wskaźnik wykorzystywany jako warunek przejścia z *kontroli normalnej* do *kontroli ulgowej*, na starcie otrzymuje wartość 0, po każdej kontroli, która została zaakceptowana po skontrolowaniu nie więcej niż  $0,5 n_t$  wskaźnik otrzymuje wartość o 3 większą, w przeciwnym przypadku wskaźnik jest zerowany

## Dobór parametrów planu

Tabela I. Znaki literowe licznosci próbki

Licznosc partii		Poziomy specjalne		Ogólne poziomy kontroli		
od	do	S3	S4	I	II	III
51	90	a	a	a	a	F
91	150	a	a	a	F	G
151	280	a	a	a	G	H
281	500	a	a	F	H	J
501	1 200	a	F	G	J	K
1 201	3 200	a	G	H	K	L
3 201	10 000	F	G	J	L	M
10 001	35 000	F	H	K	M	N
35 001	150 000	G	J	L	N	P
150 001	500 000	G	J	M	P	Q
500 001		H	K	K	Q	R

a – użyj planu wielostopniowego z PN-ISO 2859-1

Źródło: PN-ISO 2859-5

### Przykład 3. cd.

Zakładając, że partia ma rozmiar  $N = 500$  i planowana jest kontrola na poziomach I i II, z tabeli I. odczytuje się kody literowe F i H.



# Plany sekwencyjne

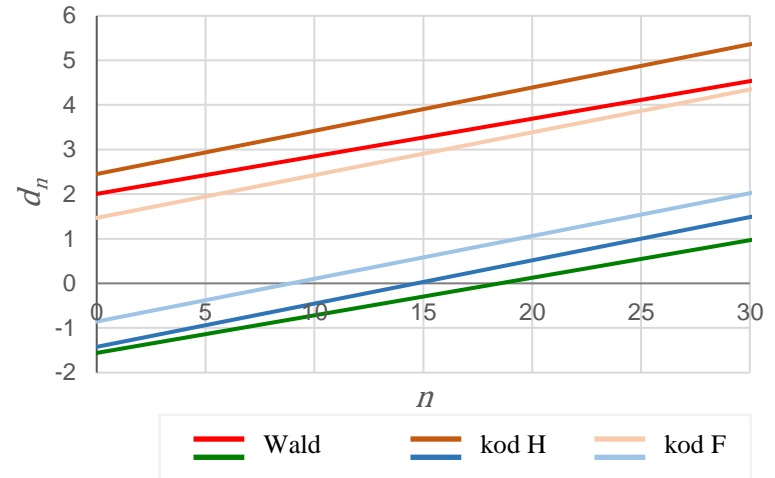
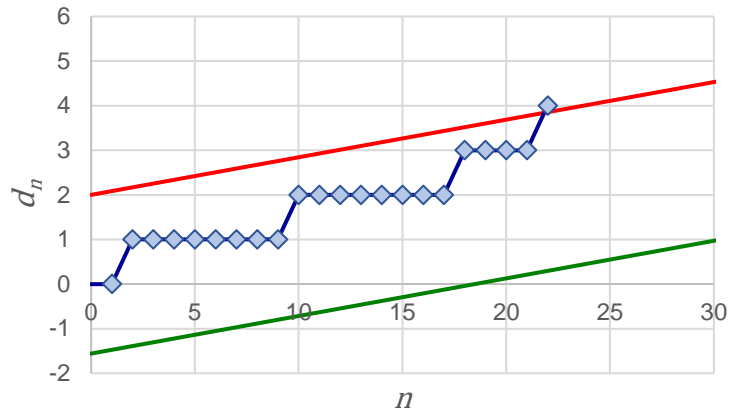
## PN-ISO 2859-5

!	$n_0$	$n_t$	parametr	AQL (podane w %)																									
				0,010	0,015	0,025	0,040	0,065	0,10	0,15	0,25	0,40	0,65	1,0	1,5	2,5	4,0	6,5	10										
F	20	32	$h_A$	<b>Przykład 3. kod F</b> $n_0 = 20, h_A = 0,861, g = 0,096$ $n_t = 32, h_R = 1,465, Ac_t = 3$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										
G	32	50	$h_A$	<b>Przykład 3. kod H</b> $n_0 = 50, h_A = 1,426, g = 0,097$ $n_t = 80, h_R = 2,449, Ac_t = 7$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										
H	50	80	$h_A$	<b>Przykład 3. kod H</b> $n_0 = 50, h_A = 1,426, g = 0,097$ $n_t = 80, h_R = 2,449, Ac_t = 7$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										
J	80	125	$h_A$	<b>Przykład 3. kod H</b> $n_0 = 50, h_A = 1,426, g = 0,097$ $n_t = 80, h_R = 2,449, Ac_t = 7$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										
K	125	200	$h_A$	<b>Przykład 3. kod H</b> $n_0 = 50, h_A = 1,426, g = 0,097$ $n_t = 80, h_R = 2,449, Ac_t = 7$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										
L	200	315	$h_A$	<b>Przykład 3. kod H</b> $n_0 = 50, h_A = 1,426, g = 0,097$ $n_t = 80, h_R = 2,449, Ac_t = 7$																									
			$h_R$																										
			$g$																										
			$Ac_t$																										

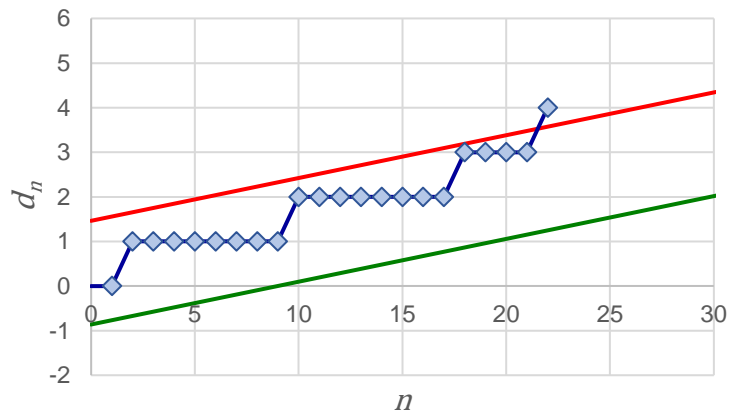
Źródło: PN-ISO 2859-5, ! kod literowy liczności próbek, ↓ i ↑ stosować pierwszy plan poniżej i powyżej strzałki, jeżeli plan jest niedostępny zastosować plan wielostopniowy z PN-ISO 2859-1, \* zastosować plan jednostopniowy z PN-ISO 2859-1 dla  $Ac = 0$

# Plany sekwencyjne

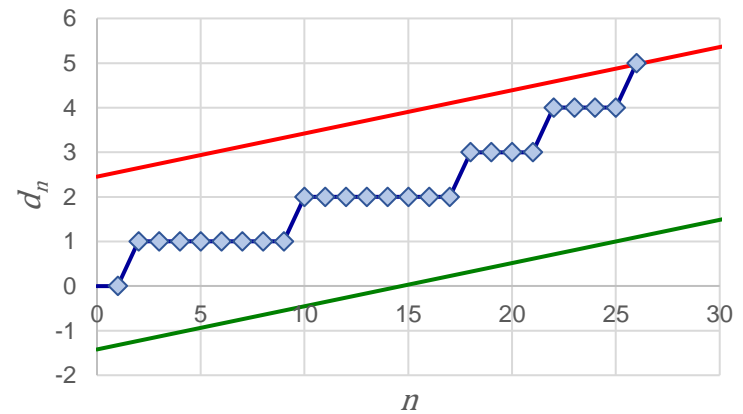
plan wg Walda



kod F



kod H



wadliwe detale: 2, 10, 18, 22 i 26